

فصل ۶

کنترل کننده‌های ولتاژ ac

۱- مقدمه

در فصل قبل ملاحظه کردیم که از تریستورها می‌توان به عنوان سوئیچ استفاده کرد. اگر چنانچه یک زوج تریستور موازی معکوس و یا یک تریاک مطابق شکل ۱-۶ بین بار و منبع تغذیه قرار گیرد، با تغییر مقدار rms ولتاژ اعمال شده به بار، می‌توان مقدار توان مصرفی در بار را کنترل کرد. به چنین مداری مبدل ac-ac¹ و یا کنترل کننده ولتاژ ac¹ گفته می‌شود. عمدترين کاربرد این نوع کنترل کننده‌ها در کنترل حرارت (دربارهای حرارتی صنعتی)، کنترل روشنایی، کنترل سرعت موتورهای القایی چند فازه، کنترل تپ چنجر ترانسفورماتورهای زیربار، منابع تغذیه ac² و کنترل مغناطیسهاي ac³ می‌باشد. برای کنترل توان بار معمولاً دو نوع کنترل زیر بکار برده می‌شود:

الف - کنترل قطع - وصل² یا کنترل تمام سیکل^۳

ب - کنترل زاویه فاز^۴

در کنترل قطع - وصل همانطوریکه از اسم آن برمی‌آید، تریستورها برای چند سیکل معین هدایت کرده و در نتیجه منبع را به بار متصل می‌نمایند و برای چند سیکل بعدی قطع (خاموش) می‌شوند و منبع را از بار قطع می‌نمایند. در حالی که در نوع کنترل فاز، تریستورها در بخشی از هر سیکل هدایت کرده و منبع تغذیه را به بار متصل می‌نمایند.

کنترل کننده‌های ولتاژ ac را می‌توان به دو دسته تقسیم‌بندی کرد.

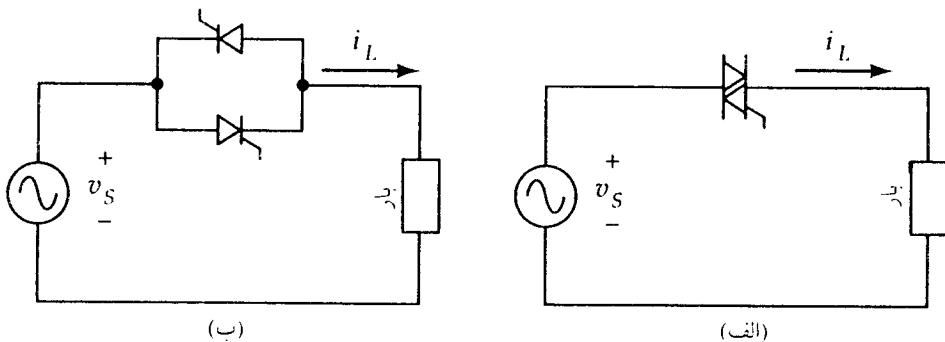
الف - کنترل کننده‌های تکفاز

1- ac Voltage Controller

2- On-off control

3- Integral cycle control

4- Phase angle control



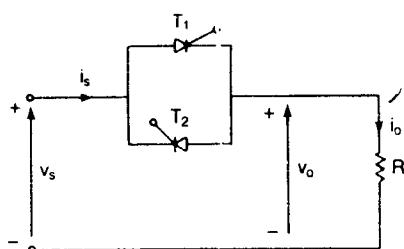
شکل ۱-۶ مدار کنترل کننده توان

ب - کنترل کننده‌های سه فاز

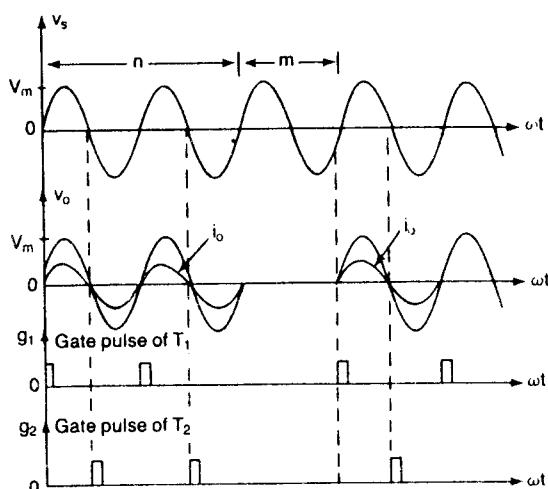
که هر یک از انواع فوق خود به کنترل نیم موج و تمام موج تقسیم‌بندی می‌گردند و کنترل کننده‌های سه فاز بر حسب اتصالات تریستورها، آرایش‌های مختلفی را به خود می‌گیرند. از آن جایی که ولتاژ ورودی v_s می‌باشد، کموتاسیون بطور طبیعی انجام می‌گیرد و در سطوح توان پائین از تریاک و در سطوح بالاتر از تریستور استفاده می‌شود.

۶-۲ اصول کنترل قطع - وصل

اصول کنترل قطع - وصل را می‌توان با مراجعه به شکل ۲-۶ الف که یک کنترل کننده تکفاز تمام موج است، تشریح کرد. زوج تریستور موازی معکوس (یا تریاک) برای مدت زمان t_1 (یا n سیکل فرکانس تغذیه) هدایت کرده و بار را به منبع تغذیه متصل می‌نماید و آنگاه با متوقف کردن پالسهای آتش تریستور برای مدت زمان t_2 (یا m سیکل) خاموش می‌شود. بنابراین t_1 زمان وصل^۱ و t_2 زمان قطع^۲ می‌باشد. زمان قطع معمولاً شامل تعدادی سیکل کامل می‌باشد. تریستورها در لحظه صفر ولتاژ ورودی روشن می‌شوند. شکل موج‌های ورودی و خروجی در شکل ۲-۶ ب نشان داده شده است. با تنظیم نسبت زمان وصل به زمان قطع، مقدار متوسط توان تحويلی به بار کنترل می‌شود. این نوع کنترل در کاربردهایی که دارای اینرسی مکانیکی زیاد و ثابت زمانی حرارتی بالا هستند (نظیر بارهای حرارتی و کنترل دور موتورها)، مورد استفاده قرار می‌گیرد. زیرا در این صورت سیستم دارای انرژی ذخیره شده کافی است و می‌تواند تغییرات ناشی از قطع و وصل شدن تغذیه (که ذاتی این نوع کنترل است) را صاف نماید و در نتیجه کاربرد این نوع کنترل را در اینگونه موارد مناسب می‌نماید. از مزایای این نوع

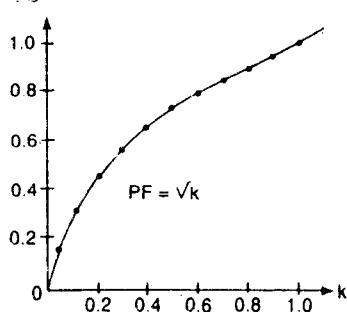


(الف) مدار



(ب) شكل موجها

ضریب نواد PF



(پ) ضریب توان

شكل ٤-٦ کنترل فطع - وصل

کنترل این است که عمل سوئیچینگ در نقطه صفر ولتاژ انجام می‌گیرد (برای بارهای مقاومتی) و در نتیجه میزان هارمونیک تغذیه خیلی کمتر است. میزان تغییرات بار در این نوع کنترل توسط فرکانس سیستم تعیین می‌شود، بنابراین از این جهت میزان تغییرات در مقایسه با وسائل کنترل دیگر کوچک است و در نتیجه میزان نویز الکترونیکی کمتر است.

اگر یک ولتاژ سینوسی $V_s = V_m \sin \omega t$ برای مدت n سیکل به بار متصل و برای مدت m سیکل قطع گردد، مقدار موثر ولتاژ خروجی (بار) از رابطه زیر بدست می‌آید:

$$V_o = \left[\frac{n}{2\pi(n+m)} \int_0^{2\pi} V_m \sin^2 \omega t d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} = \frac{V_m}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{n}{n+m}} = V_s \sqrt{\frac{n}{n+m}} = V_s \sqrt{\frac{n}{N}}$$
(۱-۶)

که در آن V_s ولتاژ موثر ورودی و n تعداد سیکل وصل و N تعداد سیکل قطع وصل می‌باشد. البته گاهی $K = \frac{n}{n+m}$ در نظر گرفته می‌شود که در اینصورت K به سیکل کاری^۱ موسوم است. توان خروجی از رابطه زیر بدست می‌آید.

$$P_o = \frac{V_s^2}{R} \frac{n}{N}$$
(۲-۶)

البته از اثر حرارت بر روی مقاومت R صرفنظر شده است.
با توجه به اینکه آرایش مدار در سیستم کنترل قطع - وصل مشابه سیستم کنترل فاز است، در این فصل فقط مدارهای کنترل فاز مورد بررسی قرار می‌گیرد.

مثال ۱-۶

اگر در کنترل کننده شکل ۱-۶ الف، مقاومت $R = 10\Omega$ و $V_s = 120V$ باشد و سوئیچ تریستوری در ۲۵ سیکل روشن و در ۷۵ سیکل خاموش شود. مقادیر زیر را محاسبه نمائید.

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی V_{rms}

(ب) توان بار و ضریب توان ورودی

(پ) مقدار متوسط و rms جریان تریستورها

- حل-

(الف) با توجه به معادله (۱-۶) مقدار موثر ولتاژ خروجی بدست می‌آید یعنی

$$V_o = V_s \sqrt{\frac{n}{N}} = 120 \sqrt{\frac{25}{75+25}} = 60 \text{ V}$$

البته مقدار rms جریان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{R} = \frac{60}{10} = 6 \text{ A}$$

(ب) توان بار از روابط زیر بدست می‌آید،

$$P_o = \frac{V_s^2}{R} \frac{n}{N} \quad \text{یا} \quad P_o = \frac{V_o^2}{R} = R I_o^2$$

$$P_o = \frac{120^2}{10} \times \frac{25}{100} = 360 \text{ W}$$

با توجه به اینکه جریان ورودی I_A برابر جریان بار I_o است، ولت - آمپر ورودی برابر است با

$$VA = V_s I_s = V_s I_o = 120 \times 6 = 720$$

و ضریب توان ورودی برابر است با

$$pF = \frac{p_o}{VA} = \frac{V_s \sqrt{\frac{n}{N}} I_o}{V_s I_o} = \sqrt{\frac{n}{N}} = \sqrt{25/75} = \frac{360}{720} = 0.5 \quad \text{پس فاز} \quad (3-6)$$

(پ) پیک جریان تریستور برابر است با

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{\sqrt{2} V_s}{R} = \frac{\sqrt{2} \times 120}{10} = 16.97 \text{ A}$$

مقدار متوسط جریان تریستور از رابطه زیر بدست می‌آید:

$$I_A = \frac{n}{\pi(n+m)} \int_0^\pi I_m \sin \omega t d(\omega t) = \frac{I_m}{\pi} \frac{n}{N} = \frac{16.97}{\pi} \times \frac{25}{100} = 1.35 \text{ A} \quad (4-6)$$

جریان rms تریستور برابر است با

$$I_R = \left[\frac{n}{\pi(n+m)} \int_0^\pi I_m \sin \omega t dt \right]^{\frac{1}{2}} = \frac{I_m}{\pi} \sqrt{\frac{n}{N}} = \frac{16/97}{\pi} \times \sqrt{10/25} = 4/24 A$$

(5-6)

همان طوری که ملاحظه می شود ولتاژ خروجی و ضریب توان با جذر سیکل کار متناسب است و بنابراین برای مقادیر کوچک سیکل کار (K)، ضریب توان پائین خواهد بود. همان طوری که در شکل ۲-۶ پ ملاحظه می شود.

مثال ۲-۶

یک بار اهمی به طریق قطع - وصل کنترل می شود. منبع تغذیه ۶۰Hz و ۲۳۰V می باشد. لازم است توان بار از $2kW$ الی $10kW$ تغییر نماید. حداکثر فاصله تکرار $1/5$ ثانیه و $R_L = 5/29\Omega$ است مطابقت محاسبه:

(الف) مقدار جریان نامی تریستور در صورتیکه همواره روشن باشد.

(ب) مدت زمانی که بایستی بار تغذیه شود تا حداکثر توان حاصل شود.

(پ) مقادیر n و N جهت بدست آوردن حداقل توان

(ت) کوچکترین افزایشی که می توان در توان انجام داد.

- حل -

(الف) چون تریستور همواره روشن است، مقدار پیک و موثر جریان بار برابر است با

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{230\sqrt{2}}{5/29} = 61/5 A$$

$$I_m = \frac{V_{rms}}{R} = \frac{230}{5/29} = 43/5 A$$

چون تریستور فقط نیم سیکل جریان بار را از خود عبور می دهد مقدار موثر جریان آن برابر است

$$I_{rms} = \frac{230\sqrt{2}}{2 \times 5/29} = 3/75 A$$

با

(ب) اگر تریستور همواره روشن باشد توان از رابطه زیر بدست می آید.

$$P_o = (230)(43/5) = 10,000 W = 10 kW$$

بنابراین بایستی تریستور 100% از زمان روشن باشد تا حداکثر توان مورد نظر حاصل شود.

(پ) برای بدست آمدن حداقل توان $W = 2000$ بایستی

$$\frac{n}{N} = \frac{2000}{10000} = 0.2$$

بنابراین اگر $N = 30$ تعداد سیکل در 5° ثانیه در نظر گرفته شود، آنگاه

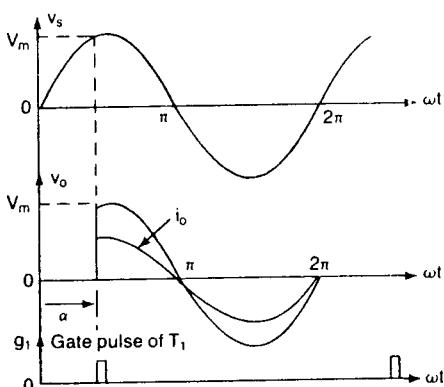
$$n = 0.2 \times 30 = 6$$

(ت) کوچکترین تغییر در توان وقتی حاصل می‌شود که در 30 سیکل، زمان هدایت تریستور فقط یک سیکل تغییر نماید بنابراین

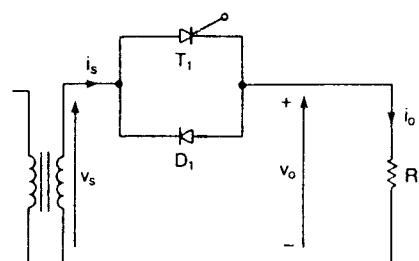
$$\Delta P = \frac{1}{3^{\circ}} \times 10000 = 333 \text{ W}$$

۳-۶ اصول کنترل زاویه فاز

با مراجعه به شکل ۳-۶الف، می‌توان اصول کار این نوع کنترل کننده را توصیف کرد. با کنترل زاویه آتش تریستور T_1 (با تأخیر آن) می‌توان توان مصرفی در بار را کنترل کرد. در شکل ۳-۶ ب شکل موجها نشان داده است. به واسطه وجود دیود D_1 ، محدوده کنترل محدود است و مقدار rms ولتاژ خروجی بین $70/100\%$ تا $70/100\%$ تغییر می‌کند. شکل موج ولتاژ و جریان خروجی نامتقارن است و دارای مولفه ناک می‌باشد. بنابراین در صورت وجود ترانسفورماتور، ممکن است منجر به اشباع آن گردد. این نوع کنترل کننده تکفاز نیم موج است و فقط برای توانهای پائین و بارهای مقاومتی (نظیر بارهای حرارتی و روشنایی) مناسب است. از آن جایی که توان فقط در خلال نیم سیکل مثبت ولتاژ ورودی کنترل می‌شود، این نوع کنترل کننده به کنترل کننده یک طرفه موسوم است.



(ب) شکل موجها



(الف) مدار

شکل ۳-۶ کنترل زاویه فاز

اگر زاویه تأخیر آتش α باشد مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$\begin{aligned}
 V_o &= \left\{ \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left[\int_{\alpha}^{\pi} V_m \sin \omega t d(\omega t) + \int_{\pi}^{\pi} V_m \sin \omega t d(\omega t) \right] \right\}^{\frac{1}{2}} \\
 &= \left\{ \frac{V_m}{\sqrt{\pi}} \left[\int_{\alpha}^{\pi} (-\cos \omega t) d(\omega t) + \int_{\pi}^{\pi} (-\cos \omega t) d(\omega t) \right] \right\}^{\frac{1}{2}} \\
 &= V_s \left[\frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\pi - \alpha + \frac{\sin \alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}}
 \end{aligned} \quad (6-6)$$

مقدار متوسط ولتاژ خروجی برابر خواهد بود با

$$\begin{aligned}
 V_{dc} &= \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left[\int_{\alpha}^{\pi} V_m \sin \omega t d(\omega t) + \int_{\pi}^{\pi} V_m \sin \omega t d(\omega t) \right] \\
 &= \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{\pi}} V_s (\cos \alpha - 1)
 \end{aligned} \quad (7-6)$$

اگر $\alpha = 0$ تا π تغییر نماید، خروجی از مقدار V_s تا $\sqrt{2}V_s$ (یعنی از ۱۰٪ تا ۷۰٪) تغییر می‌کند و V_{dc} خروجی از 0 تا $\sqrt{2}V_s$ (یعنی از ۰٪ تا ۴۵٪) تغییر می‌نماید.

مثال ۳-۶

کنترل کننده ولتاژ تکفار شکل ۳-۶ الی دارای بار مقاومتی $R = 10\Omega$ و ولتاژ ورودی $U = 120V$ می‌باشد. زاویه تأخیر آتش تریستور T_1 برابر $\frac{\pi}{2} = \alpha$ است. مقادیر زیر را محاسبه کنید.

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی، (ب) ضریب توان ورودی PF

(پ) مقدار متوسط جریان ورودی

حل -

(الف) با توجه به معادله (۶-۶) مقدار موثر ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = 120 \left[\frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\pi - \frac{\pi}{2} + \frac{\sin \pi}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = 120 \sqrt{\frac{3}{4}} = 103.92V$$

(ب) مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{R} = \frac{103/92}{10} = 10/392 A$$

توان خروجی برابر است با

$$P_o = I_o^2 R = 10/392^2 \times 10 = 1079/94 W$$

با توجه به برابر بودن جریان بار با جریان ورودی، مقدار ولت - آمپر ورودی برابر خواهد بود با

$$VA = V_s I_o = V_s I_s = 120 \times 10/392 = 1247/04$$

ضریب توان ورودی برابر است با

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V_o}{V_s} = \left[\frac{1}{2\pi} (2\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2}) \right]^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\frac{3}{4}} = 0/866$$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{1079/94}{1247/04} = 0/866 \quad \text{پس فاز}$$

(پ) با توجه به معادله (۷-۶) داریم

$$V_{dc} = -120 \times \frac{\sqrt{2}}{2\pi} = -27 V$$

و مقدار متوسط جریان ورودی برابر است با

$$I_{dc} = \frac{V_{dc}}{R} = \frac{-27}{10} = -2/V A$$

علامت منفی نشان دهنده این است که جریان ورودی در خلال نیم سیکل مثبت کمتر از جریان ورودی در نیم سیکل منفی است. در عمل معمولاً از کنترل کننده یک طرفه استفاده نمی شود.

۴-۶ کنترل کننده تکفاز تمام موج

(الف) بار مقاومتی

با استفاده از کنترل کننده تمام موج (دو طرفه) مسئله جریان ورودی dc (که در صورت وجود ترانسفورماتور باعث اشیاع آن می گردد) بر طرف می گردد. چنین مداری در شکل ۴-۶ الف نشان داده شده است. در خلال نیم سیکل مثبت ولتاژ ورودی، توان عبوری با تغییر زاویه آتش T_1 و در خلال نیم سیکل منفی با تغییر زاویه آتش T_2 کنترل می گردد. پالسهای

آتش T_1 و T_2 از هم دیگر فاصله دارند. شکل موجها در شکل ۴-۶ ب نشان داده شده است. اگر زاویه آتش دو تریستور یکسان باشد یعنی $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha$ برای ولتاژ ورودی

$$V_s = V_m \sin \omega t = \sqrt{2} v_s \sin \omega t$$

مقدار موثر ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = \left[\frac{2}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} 2V_s \sin^2 \omega t d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} = V_s \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2}) \right]^{\frac{1}{2}} \quad (4-6)$$

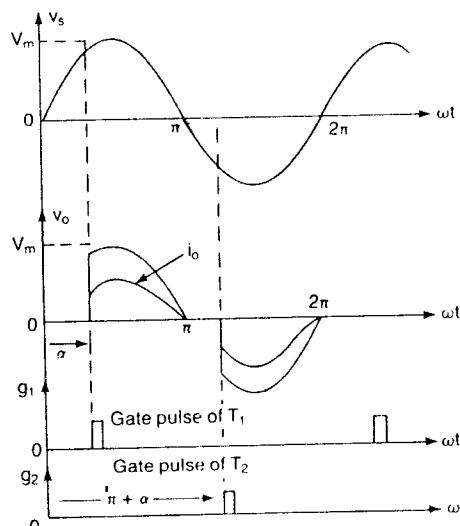
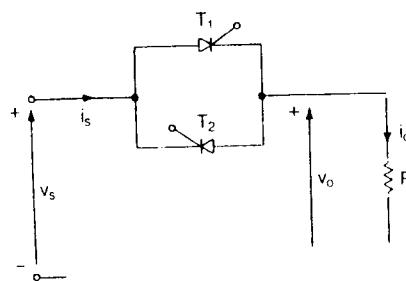
با تغییر زاویه α از 0 تا π V_o از مقدار v_s تا 0 تغییر می‌کند در شکل ۴-۶ الف، بایستی مدارهای آتش T_1 و T_2 از مدار قدرت ایزوله شوند و برای چنین کاری به دو مدار ایزوله نیاز است. لیکن اگر چنانچه مطابق شکل ۴-۶ دو دیود به مدار اضافه گردد می‌توان کاتند مشترکی را برای سینگالهای آتش فراهم کرد و در نتیجه از یک مدار ایزوله استفاده کرد. در خلال نیمسیکل مثبت تریستور T_1 و دیود D_1 همزمان هدایت می‌کنند و تریستور T_2 و دیود D_2 در خلال نیمسیکل منفی هدایت می‌کنند. چون دیودها همزمان با تریستورها هدایت می‌کنند تلفات سیستم افزایش می‌یابد و راندمان (بازده) کاهش می‌یابد.

همچنین می‌توان با استفاده از یک تریستور و چهار دیود، مطابق شکل ۴-۶ الف، کنترل کننده تکفار تمام موج ایجاد کرد. چهار دیود نقش یک پل یکسوکننده را ایفاء می‌نمایند. ولتاژ دو سر تریستور و جریان آن همواره در یک جهت است. در بار مقاومتی جریان تریستور در هر نیم سیکل مطابق شکل ۴-۶ ب به صفر تنزل می‌یابد (به واسطه کموتاسیون طبیعی). البته اگر در مدار اندوکتانس بزرگی باشد، تریستور نمی‌تواند در هر نیم سیکل ولتاژ ورودی، خاموش شود و در نتیجه کنترل خود را از دست می‌دهد. چون سه عنصر یکسوکننده همزمان هدایت می‌کنند بازده کاهش می‌یابد.

مثال ۴-۶

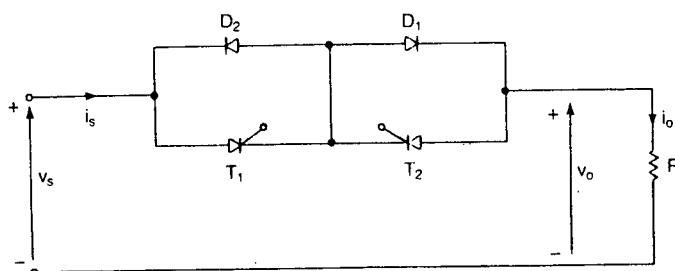
یک کنترل ولتاژ ac تکفار تمام موج شکل ۴-۶ الف، دارای بار مقاومتی $R = 10\Omega$ و ولتاژ ورودی $60V_{AC}$ و $f = 50Hz$ است. زاویه آتش تریستورها $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha$ است. معین کنید:

(الف) مقدار موثر ولتاژ خروجی V_o (ب) ضریب توان ورودی (پ) مقدار متوسط جریان تریستورها I_o (ت) مقدار موثر جریان تریستورها I_R

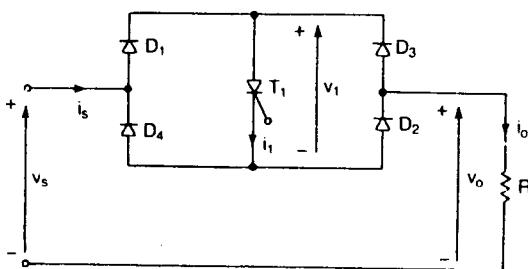


(ب) شکل موجها

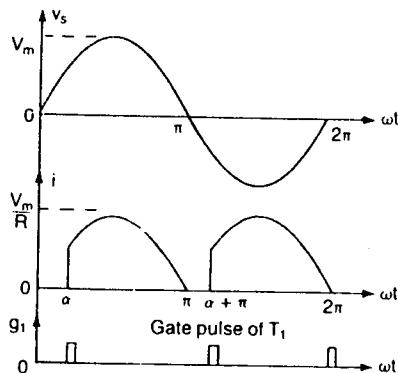
شکل ۴-۶ کنترل کننده تکفاز تمام موج با بار مقاومتی



شکل ۶-۵ کنترل کننده تکفاز تمام موج با کاتد مشترک



(الف) مدار



(ب) شکل موجها

شکل ۶-۶ کنترل کننده تکفاز تمام موج با استفاده از یک تریستور

حل

(الف) با توجه به معادله (۶-۸) مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = 120 \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \frac{\pi}{2} + \frac{\sin \pi}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = \frac{120}{\sqrt{2}} = 84.85 \text{ V}$$

(ب) مقدار موثر جریان بار و توان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{R} = 84.85 \text{ A}$$

$$P_o = RI_o^2 = 10 \times 84.85^2 = 719.95 \text{ W}$$

و ولت آمپر نامی ورودی برابر است با

$$VA = V_s I_s = V_s I_o = 120 \times 84.85 = 1018 \text{ A}$$

ضریب توان ورودی برابر است با

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V_o}{V_s} = \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{719/95}{1018/2} = 0.707$$

پس فاز (۹-۶)

(پ) مقدار متوسط جریان تریستور برابر است با

$$I_A = \frac{1}{2\pi R} \int_{\alpha}^{\pi} \sqrt{2} V_s \sin \omega t d(\omega t) = \frac{\sqrt{2} V_s}{2\pi R} (\cos \alpha + 1) = \sqrt{2} \times \frac{120}{2\pi \times 10} = 2/V A$$

(۱۰-۶)

(ت) مقدار موثر جریان تریستور برابر است با

$$I_R = \left[\frac{1}{2\pi R} \int_{\alpha}^{\pi} 2V_s \sin \omega t d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} = \left[\frac{2V_s}{4\pi R} \int_{\alpha}^{\pi} (1 - \cos 2\omega t) d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \frac{V_s}{\sqrt{2} R} \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = \frac{120}{2 \times 10} = 6 A$$

(۱۱-۶)

(ب) بار القایی (اندوكتیو)

در عمل اغلب بارها تا حدودی القایی می‌باشند و یک کنترل کننده ولتاژ aC تمام موج با بار RL در شکل ۷-۶ الف نشان داده شده است. فرض می‌کنیم که تریستور T_1 در خلال نیم سیکل مثبت آتش می‌شود و جریان بار را فراهم می‌کند. به واسطه وجود اندوكتانس، جریان تریستور در لحظه $\omega t = \pi$ که در آن ولتاژ ورودی شروع به منفی شدن می‌نماید به صفر تنزل نمی‌یابد. تریستور T_1 به هدایتش ادامه می‌دهد تا اینکه جریانش (i_1) در $\omega t = \beta$ به صفر می‌رسد. زاویه هدایت تریستور T_1 برابر $\sigma = \beta - \alpha$ می‌باشد و به زاویه آتش « α » و زاویه فاز بار φ بستگی دارد. شکل موج‌ها در شکل ۷-۶ ب نشان داده شده است.

اگر ولتاژ ورودی $V_s = \sqrt{2} V_s \sin \omega t$ باشد و زاویه تأخیر آتش تریستور T_1 α باشد، جریان تریستور i_1 از رابطه زیر بدست می‌آید

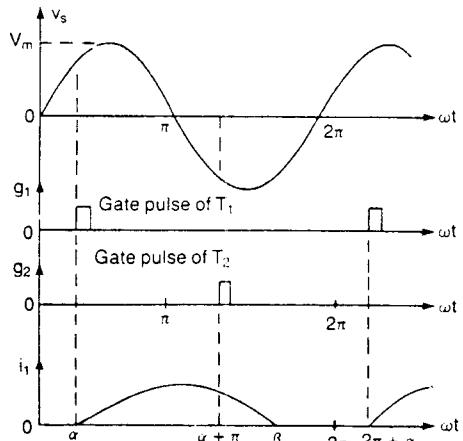
$$L \frac{di_1}{dt} + Ri_1 = \sqrt{2} V_s \sin \omega t$$

از حل معادله فوق داریم،
(۱۳-۶)

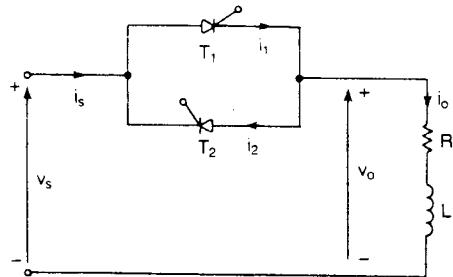
$$i_1 = \frac{\sqrt{2}V_s}{Z} \sin(\omega t - \varphi) A_1 e^{\frac{R}{L}t}$$

که در آن $Z = [R^2 + L^2\omega^2]^{1/2}$ و زاویه بار ثابت $\varphi = \tan^{-1} \frac{L\omega}{R}$ می‌آید. بنابراین از معادله (۱۳-۶) داریم

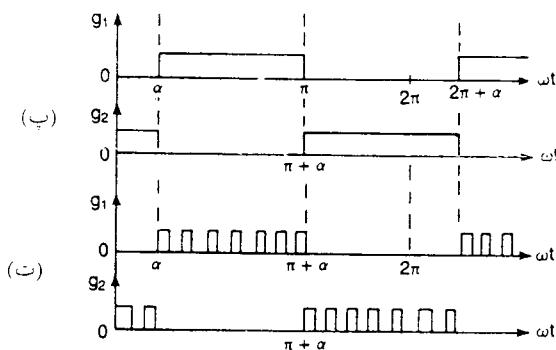
$$A_1 = -\frac{\sqrt{2}V_s}{Z} \sin(\alpha - \varphi) e^{(R/L)(\alpha/\omega)} \quad (14-6)$$



(ب) شکل موجها



(الف) مدار



شکل ۷-۶ کنترل کننده تکثیر تمام موج با بارالقایی

با جایگزینی مقدار A در معادله (۱۳-۶) خواهیم داشت.

$$i_1 = \frac{\sqrt{2}V_s}{Z} [\sin(\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{(R/L)(\alpha/\omega - t)}] \quad (15-6)$$

بنابراین از معادله بالا می‌توان زاویه β که در آن جریان به صفر می‌رسد را محاسبه کرد یعنی $\omega t = \beta$ باشد بنابراین با صفر قراردادن جریان در معادله (۱۵-۶) زاویه β مشخص می‌شود یعنی

$$\sin(\beta - \varphi) = \sin(\alpha - \varphi) e^{(R/L)(\alpha - \beta)/\omega} \quad (16-6)$$

زاویه β را که همچنین به زاویه خاموشی^۱ موسوم است، می‌توان از حل معادله فوق به روش تکراری بدست آورد. وقتی β معلوم شد می‌توان با استفاده از رابطه زیر مقدار زاویه هدایت تریستور σ را بدست آورد.

$$\sigma = \beta - \alpha \quad (17-6)$$

مقدار موثر ولتاژ خروجی برابر است با

$$\begin{aligned} V_o &= \left[\frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{\alpha}^{\beta} V_m \sin \omega t d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} = \left[\frac{4V_s}{\sqrt{\pi}} \int_{\alpha}^{\beta} (1 - \cos \omega t) d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} \\ &= V_s \left[\frac{1}{\pi} (\beta - \alpha + \frac{\sin \omega \alpha}{\omega} - \frac{\sin \omega \beta}{\omega}) \right]^{\frac{1}{2}} \end{aligned} \quad (18-6)$$

مقدار موثر جریان تریستور با استفاده از رابطه (۱۵-۶) بدست می‌آید،

$$\begin{aligned} I_R &= \left[\frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{\alpha}^{\beta} i d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} \\ &= \frac{V_s}{Z} \left[\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\beta} \left\{ \sin(\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{(R/L)(\alpha/\omega - t)} \right\}^2 d(\omega t) \right]^{\frac{1}{2}} \end{aligned} \quad (19-6)$$

و مقدار موثر جریان خروجی از ترکیب مقدار موثر جریان تریستورها بدست می‌آید یعنی:

$$I_o = (I_R^+ + I_R^-) = \sqrt{2} I_R \quad (20-6)$$

همچنین مقدار متوسط جریان تریستور با توجه به رابطه (۱۸-۶) به صورت زیر محاسبه می‌شود،

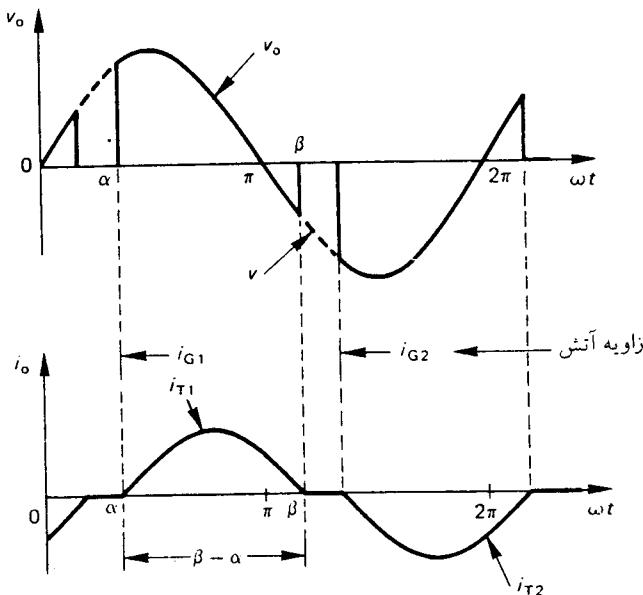
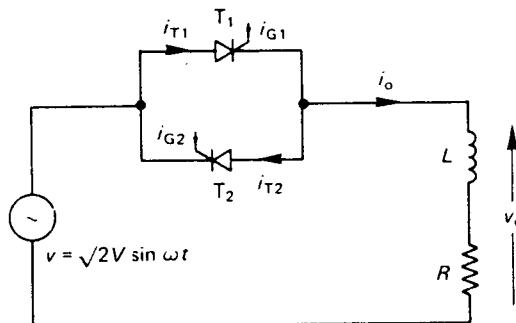
$$\begin{aligned} I_A &= \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i_1 d(\omega t) \\ &= \frac{\sqrt{2} V_s}{2\pi Z} \left[\int_{\alpha}^{\beta} \sin(\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \beta) e^{(\frac{R}{L})(\frac{\sigma}{\omega} - t)} \right] d(\omega t) \end{aligned} \quad (21-6)$$

در مورد بار مقاومتی پالس‌های آتش می‌توانند پالس‌های کوتاه باشند، لیکن چنین پالس‌هایی برای بارهای اندوکتیو مناسب نیستند. این موضوع را می‌توان با مراجعه به شکل ۷-۶ ب توضیح داد. وقتی تریستور T_2 در زاویه $\pi + \alpha$ آتش می‌شود هنوز تریستور T_1 (بواسطه بار القایی) در حال هدایت است. وقتی جریان تریستور T_1 به صفر می‌رسد و $T_1 = \sigma + \alpha$ در T_2 خاموش می‌شود، قبل از T_2 متوقف شده است و در نتیجه T_2 روشن نمی‌شود. بنابراین فقط تریستور T_1 عمل می‌کند و منجر به شکل موج ولتاژ و جریان نامتناهن می‌گردد. اگر چنانچه مطابق شکل ۷-۶ پ، از پالس‌های آتش پیوسته و به مدت $(\alpha - \pi)$ یعنی از α تا π استفاده گردد، این مشکل مرفوع می‌گردد. در اینصورت به محض صفر شدن جریان تریستور T_1 ، تریستور T_2 روشن می‌شود (با پالس‌های نشان داده شده در شکل ۷-۶ پ). البته، کاربرد چنین پالس‌های پیوسته موجب افزایش تلفات گیت تریستورها گردیده و همچنین در مدار آتش به ترانسفورماتور ایزوله بزرگتری نیاز است. در عمل برای رفع این معایب از رشته یا قطار پالس استفاده می‌شود.

با توجه به معادله (۱۵-۶) وقتی زاویه آتش α برابر زاویه φ باشد ولتاژ بار و جریان سینوسی خواهد بود. اگر زاویه α بزرگتر از φ باشد، جریان منفصل و غیرسینوسی مطابق شکل ۷-۶ خواهد بود.

مثال ۵-۶

کنترل کننده تکفاز تمام موج شکل ۷-۶ الف یک بار اندوکتیو را تغذیه می‌کند. ولتاژ



شکل ۶-۸ شکل موج ولتاژ و جریان ذر کنترل کننده تکفاز تمام موج با بار RL

ورودی $V_0 = 120 \text{ V}$ ، $f = 60 \text{ Hz}$ می‌باشد. بار دارای اندوکتانس $L = 5 \text{ mH}$ و مقاومت اهمی $R = 2 \Omega$ می‌باشد. زاویه تأخیر آتش تریستورها $\alpha_1 = \alpha_2 = \pi/2$ است تعیین کنید:

- (ب) مقدار موثر ولتاژ خروجی، V_0
- (پ) مقدار موثر جریان تریستور، I_R
- (ت) مقدار موثر جریان خروجی، i_o
- (ث) مقدار متوسط جریان تریستور، I_A
- (ج) ضریب توان ورودی، PF

- حل

$$V_s = 120 \text{ V} \quad R = 2/5 \Omega \quad L = 6/5 \text{ mH} \quad \alpha = 90^\circ \quad \varphi = \tan^{-1} \frac{L\omega}{R} = 44/43^\circ$$

(الف) از حل معادله (۱۶-۶) به روش تکراری، مقدار زاویه خاموشی $\beta = 220/43^\circ$ بدست می‌آید و در نتیجه زاویه هدایت معلوم می‌شود یعنی،

$$\sigma = \beta - \alpha = 220/43^\circ - 90^\circ = 130/43^\circ$$

(ب) با توجه به معادله (۱۸-۶) خواهیم داشت،

$$V_o = 90/4 \text{ V}$$

(پ) با انتگرال‌گیری عددی معادله (۱۹-۶) در فاصله α تا β ، مقدار موثر جریان تریستور بدست می‌آید، یعنی

$$I_R = 15/07 \text{ A}$$

(ث) با توجه به معادله (۲۰-۶) مقدار I_0 بدست می‌آید،

$$I_0 = \sqrt{2} \times 15/07 = 21/3 \text{ A}$$

(ث) با انتگرال‌گیری عددی معادله (۲۱-۶) مقدار متوسط جریان تریستور بدست می‌آید، یعنی

$$I_A = 8/23 \text{ A}$$

(ج) توان ورودی برابر است با $P_0 = 21/2 \times 2/5 = 1134/2 \text{ W}$ و ولت - آمپر نامی برابر است با $V_A = 2556 = 21/3 \times 210 \text{ V}$ ، بنابراین ضریب توان ورودی برابر خواهد بود با،

$$\text{ضریب توان ورودی} = \frac{P_0}{V_A} = \frac{1134/2}{2556} = 0/444 \quad (\text{پس فاز})$$

۵-۶ کنترل کننده سه فاز

توان ورودی به بار با اتصال ستاره یا مثلث را می‌توان مطابق مدار تمام کنترل شده و نیمه کنترل شده شکل ۹-۶ کنترل کرد. مدار تمام کنترل شده شامل ۶ تریستور (یا ۳ تریاک) است. در حالی که مدار نیمه کنترل شده برای مسیر برگشت جریان از دیود استفاده می‌نماید. برای این که در مدار تمام کنترل شده جریان برقرار شود لازم است حداقل دو تریستور هدایت نمایند. اگر تمام وسایل نیمه‌هادی موجود در مدار، دیود بود، در اینصورت هر یک از دیودها به ترتیب شماره‌گذاری به فاصله $\pi/3$ از یکدیگر هدایت می‌کردند. بنابراین برای راهاندازی و

همچنین برای این که دو تریستور در وقتی که جریان ناپیوسته است، هدایت نمایند، بایستی هر تریستور پالس آتش دوم را 60° پس از پالس آتش اولی دریافت نماید. توالي آتش کردن تریستورها به صورت زیراست. اگر تریستور T_1 در زاویه α آتش شود، برای یک ولتاژ بار سه فاز مستقarn، تریستور T_3 در $\frac{2\pi}{3} + \alpha$ آتش می‌شود. تریستورهای موازی معکوس، یعنی T_4 (که موازی معکوس با T_1 است) در $\alpha + \pi$ ، T_2 در $\frac{4\pi}{3} + \alpha$ و سرانجام T_5 در $\frac{7\pi}{3} + \alpha$ آتش می‌شود.

شکل موجها برای زاویه تأخیر آتش 100° در شکل ۱۰-۶ نشان داده شده است که در آن در هر نیم سیکل اعمال پالس آتش دوم در پریودی که جریان به صفر می‌رسد، ضرورت دارد. اگر زاویه آتش از 90° کمتر باشد، به اعمال پالس آتش دوم نیازی نیست (مگر برای راهاندازی).

برای ترسیم شکل موجها، بایستی اینظور در نظر گرفت که اگر چنانچه در هر فاز یک تریستور هدایت کند (یعنی سه تریستور همزمان هدایت نمایند) می‌توان از تئوری مرسوم سه فاز استفاده کرد و در نتیجه مطابق شکل ۱۱-۶ الف، ولتاژ خروجی هر فاز با ولتاژ ورودی همان فاز یکسان است. یعنی به عنوان مثال $V_{an} = V_m \sin\omega t$. اگر چنانچه در یک زمان مفروض، فقط دو تریستور هدایت نمایند، جریان فقط از دو خط عبور می‌کند و خط سوم باز است و در نتیجه مطابق شکل ۱۱-۶ ب، ولتاژ خط - خط در دو سر دو ترمینال بار ظاهر می‌شود و ولتاژ خروجی فاز برابر نصف ولتاژ خط خواهد بود. به عنوان مثال اگر فاز ۵ مدار باز باشد،

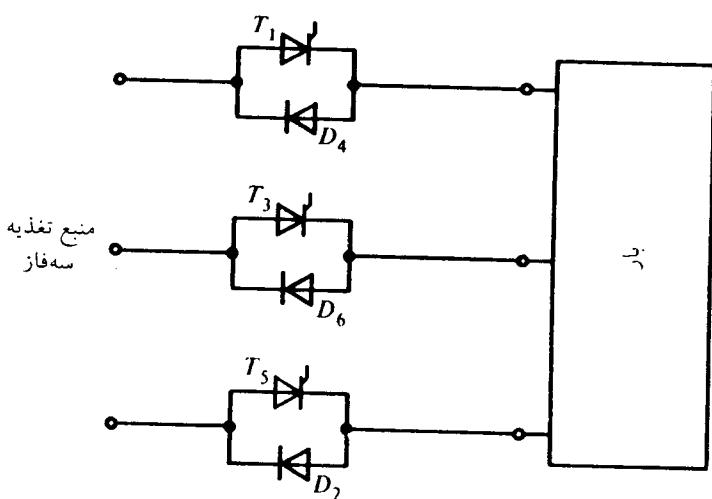
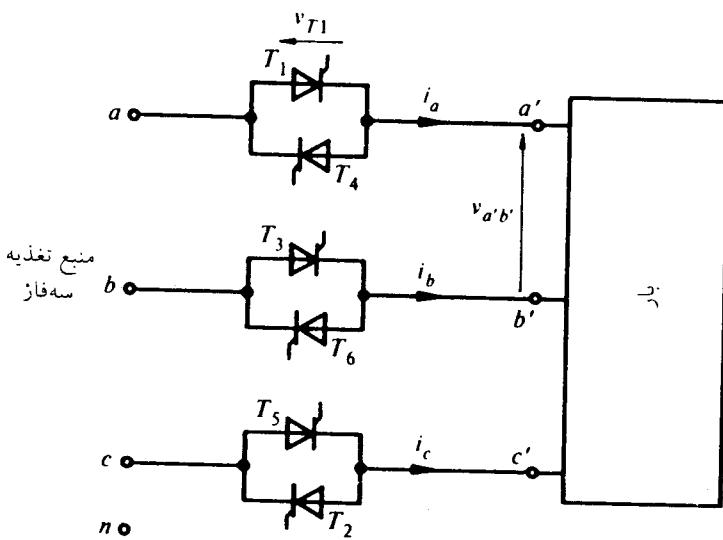
$$v_{an} = \frac{V_{AB}}{2} = \frac{\sqrt{3}}{2} V_m \sin(\omega t + \pi/6)$$

شکل موج جریان خط در کترلر سه فاز تمام موج در زاویه‌های آتش مختلف در شکل ۱۲-۶ نشان داده شده است. همچنین شکل موج ولتاژ (خط - نول) برای بار مقاومتی مستقarn و اتصال ستاره در چهار زاویه آتش متفاوت در شکل ۱۳-۶ ب رسم شده است. سه ناحیه هدایتی مشخص به شرح زیر وجود دارد:

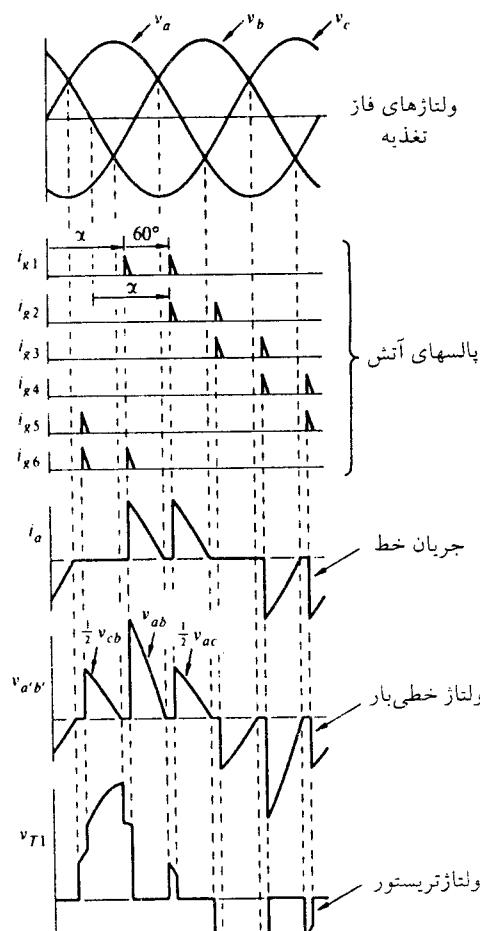
(الف) $\alpha \leq \pi/3$

وقتی $\alpha = 0^\circ$ است خروجی کامل حاصل می‌شود. در فاصله $\pi/3 \leq \alpha$ ، تا بلافاصله قبل از آتش کردن T_1 ، دو تریستور هدایت می‌کنند. وقتی T_1 آتش می‌شود، سه تریستور هدایت می‌نمایند. وقتی جریان یکی از آنها می‌خواهد معکوس گردد، با کموتاسیون طبیعی خاموش می‌گردد. بنابراین تا زاویه 60° ، هدایت توسط سه تریستور و دو تریستور به تناوب انجام می‌گیرد.

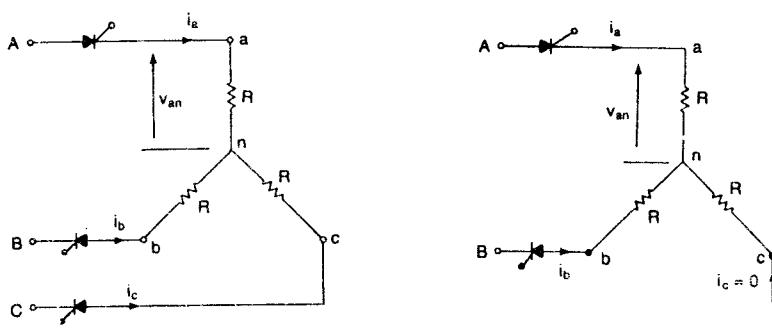
(ب) $\pi/3 \leq \alpha \leq \pi/2$



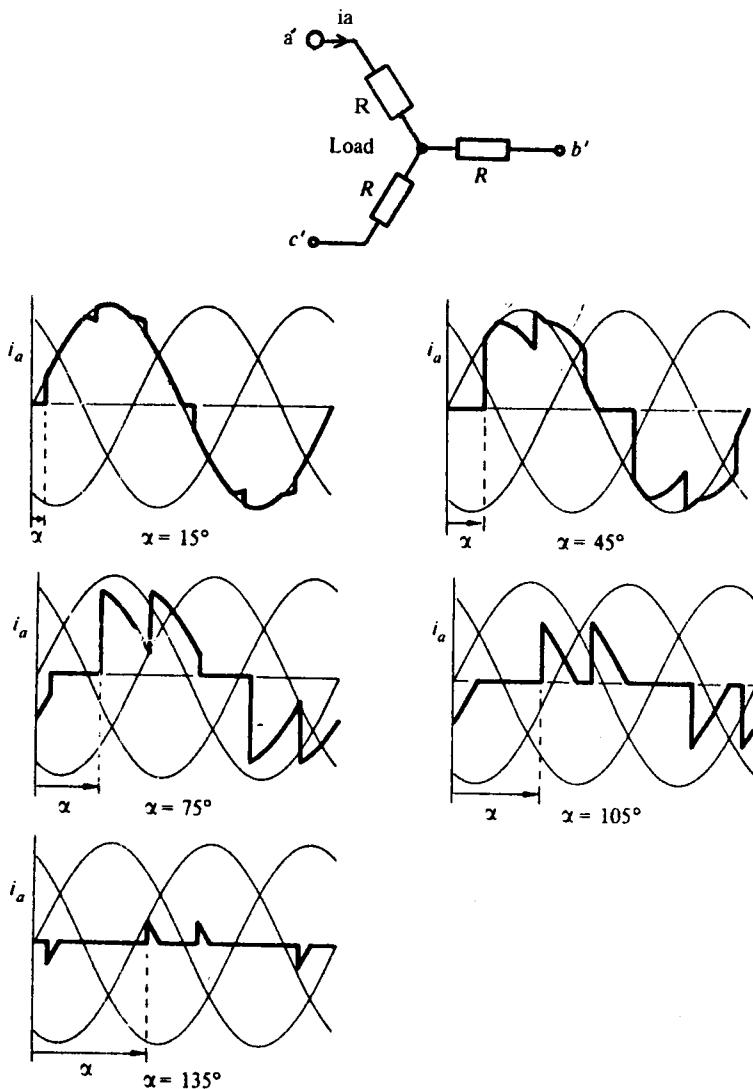
شکل ۹-۶ کنترل کننده ولتاژ سه فاز



شکل ۶-۱۰-۶ شکل موجها برای کنترل کننده سه فاز تمام کنترل شده با بار مقاومتی در 100°



شکل ۶-۱۱-۶ بار مقاومتی با اتصال ستاره

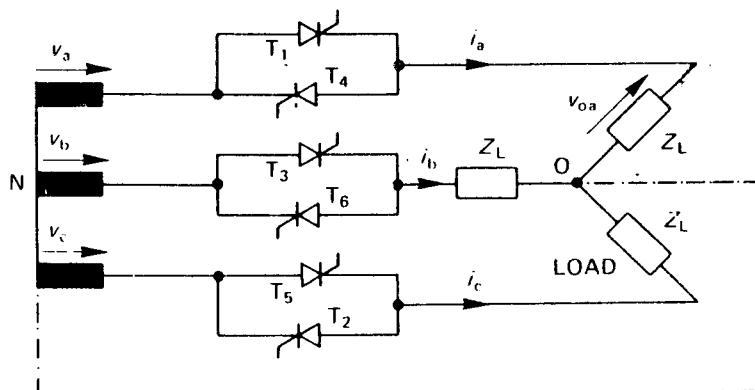


شکل ۱۲-۶ جریان خط در کنترلر سه فاز با بار مقاومتی

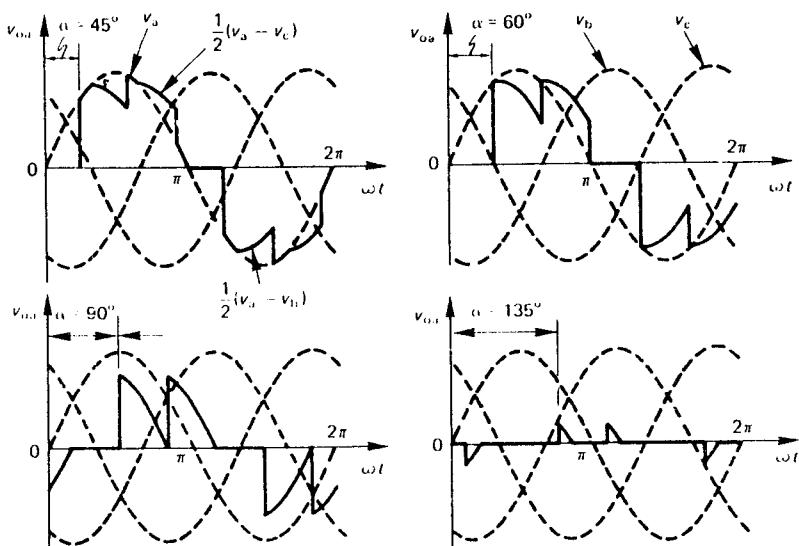
در این فاصله با روشن شدن یک تریستور، تریستور دیگر با کمودتاسیون طبیعی خاموش می‌شود و بنابراین در هر لحظه فقط دو تریستور هدایت می‌نمایند. شکل موجهای ولتاژ بار (ولتاژ خط - نول) برای $\alpha = \pi/3$ و $\alpha = \pi/2$ در شکل ۱۳-۶ ب نشان داده شده است.

$$\pi/2 \leq \alpha \leq 5\pi/3 \quad (\text{پ})$$

در این فاصله گرچه در هر لحظه دو تریستور هدایت می‌کنند لیکن پریودهایی وجود دارد که در



(الف) دیاگرام مداری



(ب) شکل موجها در چهار زاویه آتش متفاوت

شکل ۱۳-۶ کنترل کننده ولتاژ سه فاز تمام موج

آن هیچ تریستوری هدایت نمی‌کند. در زاویه 150° و لتاژ خروجی صفر است. بنابراین محدوده کنترل در این نوع کنترل کننده $150^\circ \leq \alpha \leq 0^\circ$ می‌باشد. مثال ۶-۶

برای کنترل کننده ولتاژ سه فاز تمام کنترل شده که دارای بار مقاومتی متقابل با اتصال ستاره است، عبارتی را جهت محاسبه مقدار موثر جریان خط و توان بار بدست آورید.

حل -

شکل موجهای نشان داده شده در شکل ۱۳-۶ ب، برای تعیین حدود انگرال گیری مفید است. همانطوریکه ملاحظه خواهیم کرد وقتی سه تریستور در حال هدایت می‌باشند جریان به صورت $i_a = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin(\omega t + \varphi)$ و قتنی که دو تریستور هدایت می‌کنند به صورت $i_a = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin(\omega t + \varphi)$ است، که در آنها $V_{L(max)}$ ماکزیمم ولتاژ خط و $\omega t + \theta = 0$ است. در باز مقاومتی می‌توان به سهولت جریان خط را در هر لحظه محاسبه کرد و آنگاه جریان rms را محاسبه نمود. همانطوریکه ملاحظه کردیم شکل موجها در محدوده‌های مختلف زاویه آتش α متفاوت خواهد بود. برای $60^\circ < \alpha < 0$ با توجه به شکل موج جریان یا ولتاژ، مقدار لحظه‌ای جریان در فواصل برابر است با

$$i_a = 0 \quad 0 < \theta < \alpha$$

$$i_a = \frac{v_a}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin \omega t \quad \alpha < \theta < \pi/3$$

$$i_a = \frac{v_{ab}}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin(\omega t + \pi/6) \quad \pi/3 < \theta < \pi/3 + \alpha$$

$$i_a = \frac{v_a}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin \omega t \quad \pi/3 + \alpha < \theta < 2\pi/3$$

$$i_a = \frac{v_{ac}}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin(\omega t - \pi/6) \quad 2\pi/3 < \theta < 2\pi/3 + \alpha$$

$$i_a = \frac{v_a}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{3}R} \sin(\omega t) \quad 2\pi/3 + \alpha < \theta < \pi$$

با قرار دادن مقادیر فوق در معادله (۲۲-۶) مقدار rms جریان در فاصله $0 \leq \theta \leq 60^\circ$ بدست می‌آید، یعنی

$$I_{rms} = \left\{ \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} i_a^2(\theta) d\theta \right\}^{1/2} \quad (22-6)$$

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\pi} \left(\frac{\pi}{6} - \frac{\alpha}{4} + \frac{\sin 2\alpha}{8} \right) \right\}^{1/2} = \sqrt{3} I_m \left\{ \frac{1}{\pi} \left(\frac{\pi}{6} - \frac{\alpha}{4} + \frac{\sin 2\alpha}{8} \right) \right\}^{1/2}$$

$$= I_m \left\{ \frac{1}{\pi} \left(\frac{\pi}{2} - \frac{2\alpha}{4} + \frac{2}{8} \sin 2\alpha \right) \right\}^{1/2} \quad (23-6)$$

در فاصله $\alpha \leq \theta \leq 90^\circ$ با توجه به شکل موج جریان یا ولتاژ، معادلات جریان به قرار زیر خواهد بود:

$$i_a = 0 \quad \alpha - \pi/3 < \theta < \alpha$$

$$i_a = \frac{V_{ab}}{\gamma R} = \frac{V_{L(max)}}{\gamma R} \sin(\omega t + \pi/6) \quad \alpha < \theta < \alpha + \frac{\pi}{3}$$

$$i_a = \frac{V_{ac}}{\gamma R} = \frac{V_{L(max)}}{\gamma R} \sin(\omega t - \pi/6) \quad \alpha + \pi/3 < \theta < \alpha + 2\pi/3$$

با قرار دادن مقادیر فوق در معادله (۲۴-۶) نتیجه زیر حاصل می شود:

$$\begin{aligned} I_{rms} &= \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{\pi}{12} + \frac{3}{16} \sin 2\alpha + \frac{\sqrt{3}}{16} \cos 2\alpha \right] \right\}^{1/2} \\ &= I_m \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{\pi}{4} + \frac{9}{16} \sin 2\alpha + \frac{3\sqrt{3}}{16} \cos 2\alpha \right] \right\}^{1/2} \end{aligned} \quad (24-6)$$

در فاصله $150^\circ \leq \alpha \leq 90^\circ$ ، با توجه به شکل موج جریان، معادلات جریان به قرار زیر است:

$$i_a = 0 \quad \pi/6 < \theta < \alpha$$

$$i_a = \frac{V_{ab}}{\gamma R} = \frac{V_{L(max)}}{\gamma R} \sin(\omega t + \pi/6) \quad \alpha < \theta < 5\pi/6$$

$$i_a = 0 \quad 5\pi/6 < \theta < \alpha + \pi/3$$

$$i_a = \frac{V_{ac}}{\gamma R} = \frac{V_{L(max)}}{\gamma R} \sin(\omega t - \pi/6) \quad \alpha + \pi/3 < \theta < 7\pi/6$$

با قرار دادن مقادیر فوق در معادله (۲۴-۶) مقدار موثر جریان در این فاصله بدست می آید، یعنی

$$\begin{aligned} I_{rms} &= \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{5\pi}{24} - \frac{\alpha}{4} + \frac{\sqrt{3}}{16} \cos 2\alpha + \frac{1}{16} \sin 2\alpha \right] \right\}^{1/2} \\ &= I_m \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{5\pi}{8} - \frac{3}{4}\alpha + \frac{3\sqrt{3}}{16} \cos 2\alpha + \frac{3}{16} \sin 2\alpha \right] \right\}^{1/2} \end{aligned} \quad (25-6)$$

در بی دست آوردن معادلات فوق از افت ولت دو سر تریستورها و سایر تلفات صرف نظر شده است.
توان بار را می‌توان با توجه به مقادیر I_{rms} که قبل از محاسبه شد و به کمک معادله
 $P = 3RI^2_{rms}$ بدست آورد. همچنین با توجه به اینکه بار مقاومتی است مقدار موثر ولتاژ
خروجی از رابطه $V_o_{rms} = RI_{rms}$ بدست می‌آید.

مثال ۷-۶

یک بار مقاومتی با اتصال ستاره که مقاومت بار در هر فاز 20Ω است به منبع سه فاز 20Hz و 460V متصل شده است. می‌خواهیم به کمک کنترل زاویه آتش تریستور هر فاز
توان را از 9kW تا 3kW تغییر دهیم. مطلوب است محاسبه :

(الف) پیک جریان سوئیچ تریستوری

(ب) محدوده کنترلی لازم برای »

(پ) جریان موثر نامی سوئیچ

(ت) ولتاژ نامی سوئیچ

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{460\sqrt{2}}{\sqrt{3} \times 20} = 18/78 \text{ A} \quad \text{حل - الف}$$

(ب) برای توان بار 9kW ، مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_{rms} = \left[\frac{9000}{3 \times 20} \right]^{\frac{1}{2}} = 12/24 \text{ A}$$

با استفاده از معادله (۲۳-۶) مقدار زاویه α به روش تکراری بدست می‌آید، یعنی $46/67^\circ$
برای توان بار 3kW مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_{rms} = \left[\frac{3000}{3 \times 20} \right]^{\frac{1}{2}} = 7/10 \text{ A}$$

با استفاده از معادله (۲۵-۶) مقدار زاویه α بدست می‌آید، یعنی $90/8^\circ$

(پ) جریان نامی سوئیچ برابر بزرگترین مقدار جریان موثر بار است.

(ت) ولتاژ نامی سوئیچ نبایستی از ولتاژ خط - خط منبع یعنی $V = 460\sqrt{2} = 650\text{V}$ کمتر باشد. در عمل ولتاژ نامی $V = 800\text{V}$ توصیه می‌شود.

در مدار نیمه کنترل شده شکل ۹-۶ ب، جهت برگشت جریانها از دیود استفاده شده

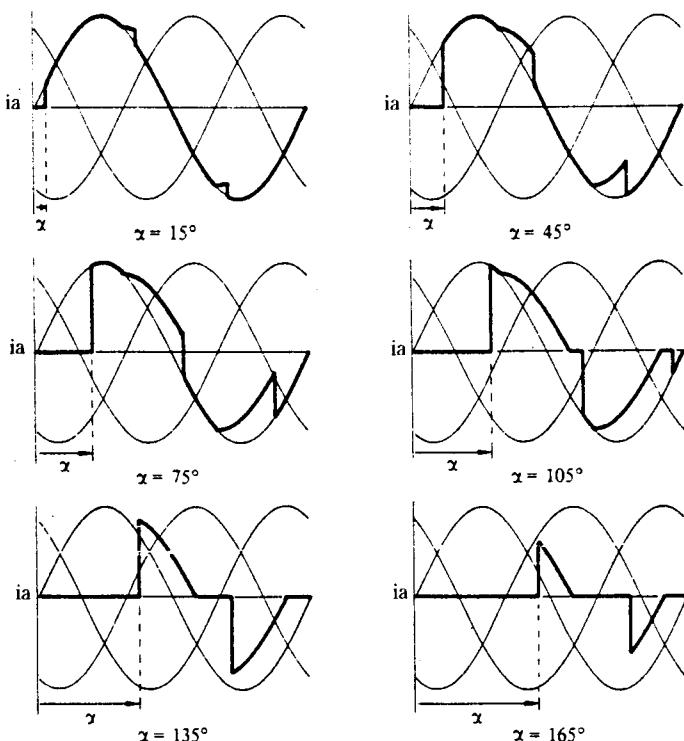
است و از این نظر که فقط به یک پالس آتش نیاز دارد، ساده‌تر است و همچنین منجر به ایجاد مولفه‌های dc نمی‌شود لیکن باعث تولید هارمونیک بیشتری در خط می‌گردد. شکل موج جریان خط در زاویه‌های آتش مختلف در شکل ۱۴-۶ نشان داده است. همچنین شکل موج ولتاژ (خط - نول) برای بار مقاومتی متقارن و اتصال ستاره در چهار زاویه آتش متفاوت، در شکل ۱۵-۶ نشان داده شده است. سه ناحیه هدایتی به شرح زیر وجود دارد:

$$(\text{الف}) \quad 0^\circ \leq \alpha \leq \pi/3^\circ$$

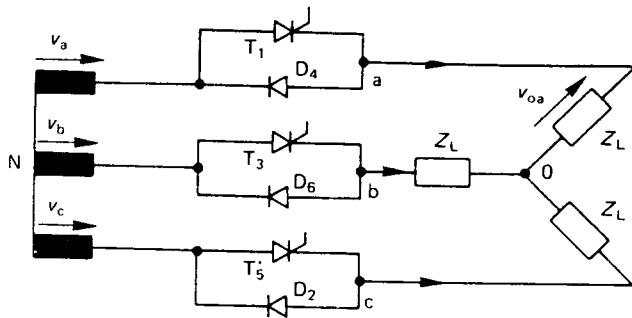
در این فاصله دو یا سه وسیله همزمان هدایت می‌کنند و ترکیبات ممکن به اینصورت است:

- ۱ دو تریستور و یک دیود
- ۲ یک تریستور و یک دیود
- ۳ یک تریستور و دو دیود

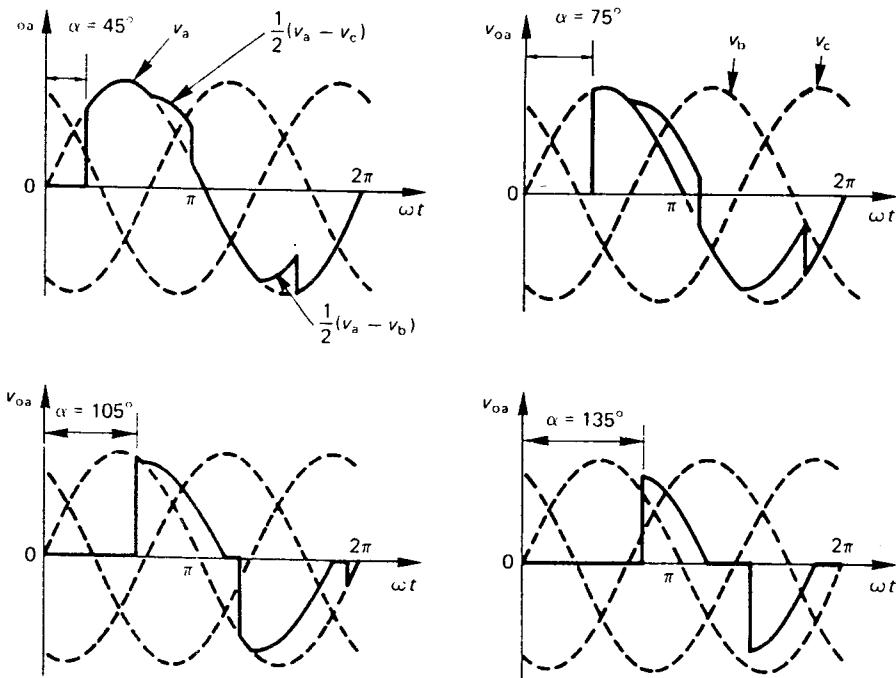
اگر سه وسیله هدایت نمایند، عملکرد سه فاز عادی رخ می‌دهد و مطابق آنچه که قبلاً در رابطه با شکل ۱۱-۶ ب گفته شد، ولتاژ خروجی با ورودی برابر است. اگر دو وسیله همزمان هدایت



شکل ۱۴-۶ جریان خط در کنترل کننده سه فاز نیمه کنترل شده در زوایای آتش مختلف



(الف) دیاگرام



(ب) شکل موجها در چهار زاویه آتش متفاوت

شکل ۶-۱۵ کنترل کننده ولتاژ سه فاز نیم موج

نمایند عملکرد مطابق آنچه که در مورد شکل ۱۱-۶ الف گفته شد، می‌باشد و نصف ولتاژ خط در سر بار ظاهر می‌شود. بنابراین می‌توان شکل موج ولتاژ خروجی (مثلاً v_a) را از روی ولتاژ فاز ورودی و ولتاژ خط ورودی ترسیم کرد با توجه به اینکه اگر سه وسیله هدایت نمایند

ولتاژ خروجی به v_a و اگر دو وسیله هدایت نمایند به $v_{ab/2}$ (یا $v_{ac/2}$) مربوط می‌شود و صفر است وقتی که ترمینال a باز باشد.

$$(b) \quad \pi/3 \leq \alpha \leq 2\pi/3$$

در این فاصله در هر لحظه فقط یک تریستور هدایت می‌کند و جریان برگشتی در فواصل مختلف از یک دیود می‌گذرد و یابین دو دیود تقسیم می‌شود.

$$(b) \quad 2\pi/3 \leq \alpha \leq 7\pi/6$$

در این فاصله زمانی فقط یک تریستور و یک دیود همزمان هدایت می‌کنند. و در $\alpha = 210^\circ$ توان خروجی به صفر می‌رسد. بنابراین محدوده کنترلی این نوع کنترلر در فاصله $210^\circ \leq \alpha \leq 210^\circ$ می‌باشد. مقادیر موثر جریان، ولتاژ و توان بار مشابه آنچه که در مورد کنترلر تمام موج بیان شد، بدست می‌آید. بنابراین

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{2\pi} \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\alpha}{4} + \frac{\sin 2\alpha}{8} \right) \right\}^{1/2} \quad 0^\circ \leq \alpha \leq 60^\circ$$

(۲۶-۶)

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{2\pi} \left(\frac{11\pi}{24} - \frac{\alpha}{2} \right) \right\}^{1/2} \quad 60^\circ \leq \alpha \leq 120^\circ$$

(۲۷-۶)

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{2\pi} \left(\frac{7\pi}{24} - \frac{\alpha}{4} + \frac{\sin 2\alpha}{16} - \frac{\sqrt{3} \cos 2\alpha}{16} \right) \right\}^{1/2} \quad 120^\circ \leq \alpha \leq 210^\circ$$

(۲۸-۶)

۶-۶ سیکلوکنورتر (مبدل فرکانس)^۱

همان طوری که ملاحظه کردیم کنترلرهای ولتاژ ac، ولتاژ خروجی متغیر را فراهم می‌نمایند لیکن فرکانس ولتاژ خروجی ثابت است. بعلاوه ولتاژ خروجی (بخصوص در محدوده ولتاژ کم) همراه با هارمونیک زیاد می‌باشد. ولتاژ خروجی با دامنه و فرکانس متغیر را می‌توان از تبدیل دو مرحله‌ای بدست آورد. به اینصورت که ورودی ثابت ac به dc متغیر تبدیل گردد (به کمک یکسوکننده‌های قابل کنترل) و dc متغیر به ac فرکانس متغیر (از طریق اینورترها

که بعداً تشریح خواهد شد) تبدیل شود. البته با استفاده از سیکلوکنورترها می‌توان ضرورت کاربرد مبدل یا مبدل‌های میانی را حذف کرد. سیکلوکنورتر مبدل فرکانسی است که بین نیاز از مبدل میانی و براساس مبدل $ac-ac$ مستقیماً توان ac با فرکانس معینی را به توان ac با فرکانس دیگر تبدیل می‌کند.

۱-۶-۱ سیکلوکنورتر تکفاز

قبل از تشریح اصول کار سیکلوکنورتر، لازم است اصول کار پل تکفاز تمام کنترل شده (تمام مبدل 1° را یادآوری نموده و براساس آن با اصول کار مبدل دو گانه^۲ آشنا شویم. همانطوری که در بخش ۳-۶-۳ ملاحظه کردیم و همچنین مجدداً در شکل ۱۶-۶ نشان داده شده است تمام مبدل قادر است در دو ربع کار کند. در فاصله $0 \leq \alpha \leq 7^\circ$ و لتاژ ورودی V_{in} و جریان ورودی I_{in} مثبت هستند و توان از منبع به سمت بار جاری می‌شود و مبدل در حالت یکسوکنندگی کار می‌کند. در فاصله $\pi \leq \alpha \leq \pi + 7^\circ$ و لتاژ ورودی V_{in} منفی و جریان مثبت است و جهت توان معکوس شده و از بار به سمت منبع جاری می‌شود و مبدل در حالت معکوس‌کنندگی کار می‌کند. بسته به زاویه α مقدار متوسط لتاژ خروجی می‌تواند مثبت یا منفی باشد.

چنانچه دو مبدل از این نوع مطابق شکل ۱۷-۶ بصورت پشت به پشت بهم متصل گردند، مبدلی موسوم به مبدل دوگانه تکفاز بدست خواهد آمد که قادر است در ۴ ربع کار کند یعنی جریان و لتاژ هر دو می‌توانند معکوس شوند. این نوع مبدل‌ها عموماً در محركهای سرعت متغیر قدرت بالا^۳ مورد استفاده قرار می‌گیرند. اگر α_1 و α_2 به ترتیب زاویه تأخیر آتش مبدل‌های ۱ و ۲ باشند می‌توان این زوایا را طوری کنترل کرد که یکی از مبدلها در حالت یکسوکنندگی و دیگری در حالت معکوس‌کنندگی کار کند و در عین حال مقدار متوسط لتاژ خروجی آنها یکسان باشد. از معادله (۳-۴۴) داریم،

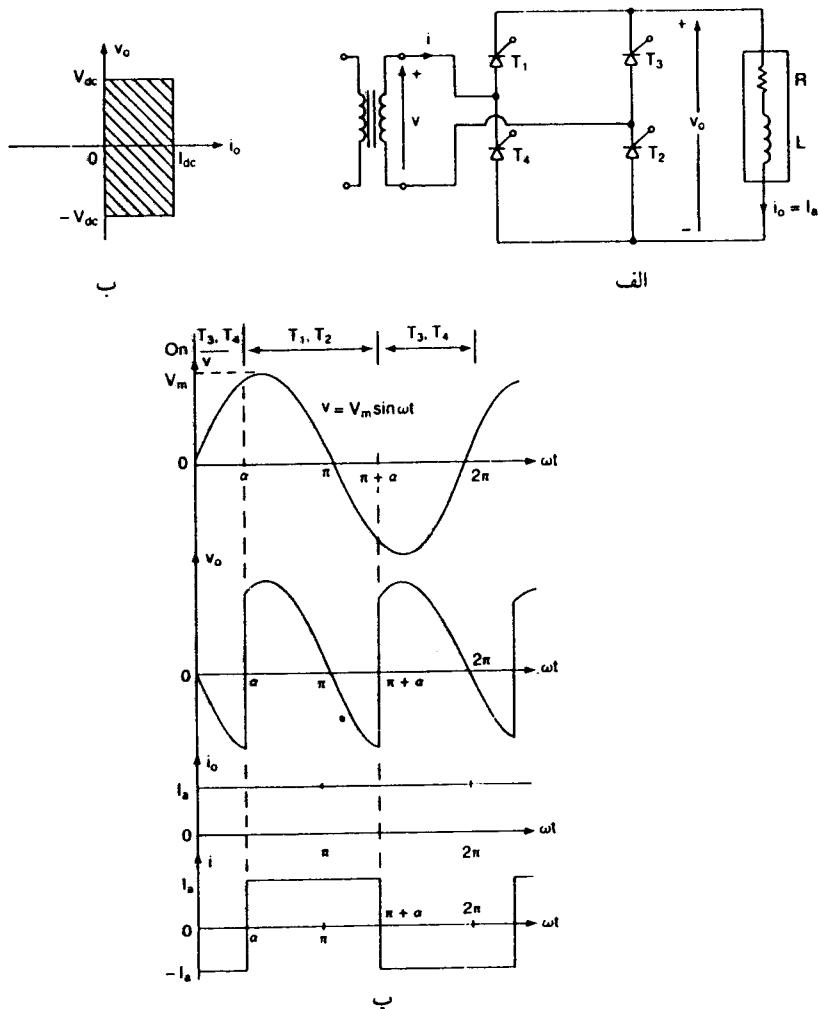
$$V_{dc1} = \frac{2V_m}{\pi} \cos \alpha_1$$

$$V_{dc2} = \frac{2V_m}{\pi} \cos \alpha_2$$

1- Single-phase full converter

2- Dual converer

3- High-power variable speed drives



شکل ۱۶-۶ تمام مبدل تک فاز

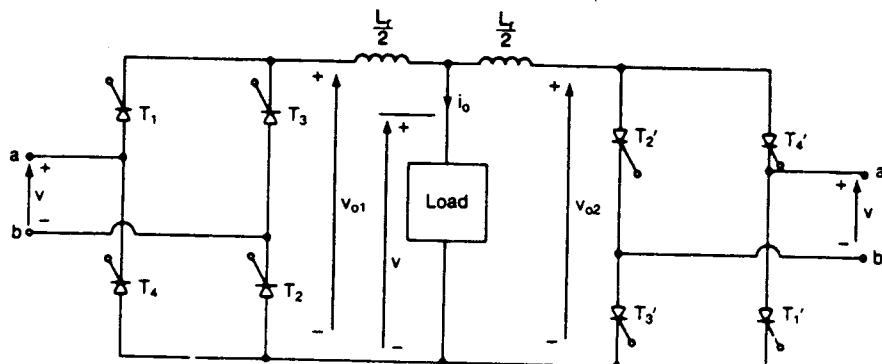
چون یکی از مبدلها در حالت یکسوکنندگی و دیگری در حالت معکوس‌کنندگی کار می‌کند، می‌توان نوشت:

$$V_{dc1} = -V_{dc2} \quad \text{یا} \quad \cos\alpha_2 = -\cos\alpha_1 = \cos(\pi - \alpha_1)$$

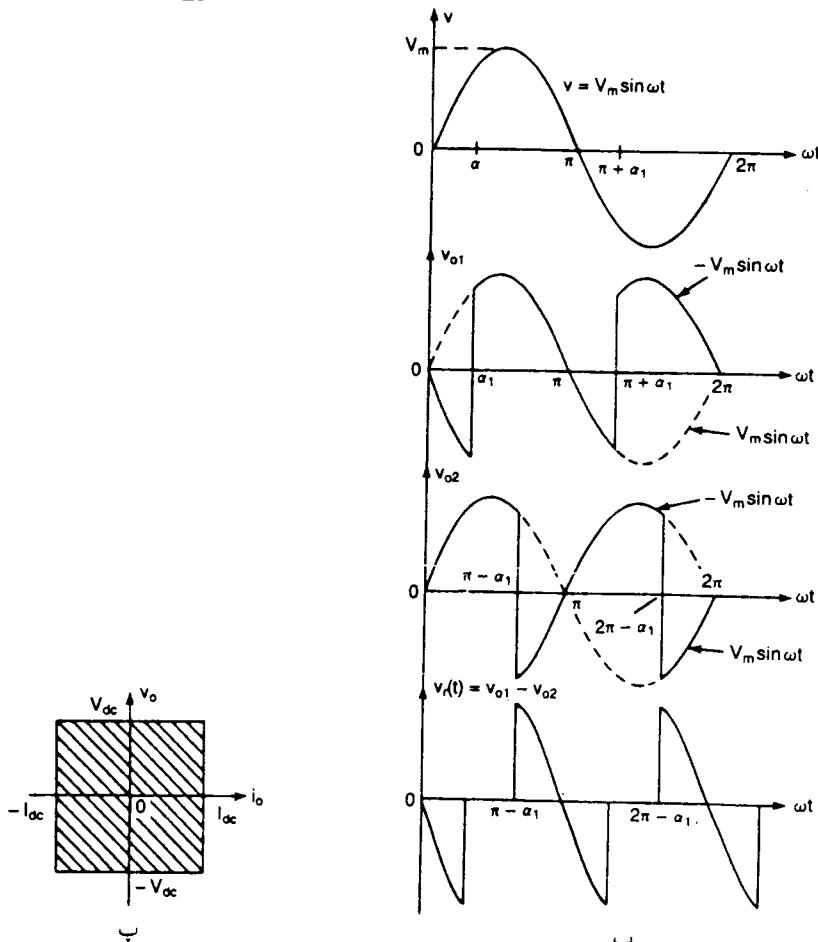
بنابراین

$$\alpha_2 = \pi - \alpha_1$$

(۲۹-۶)



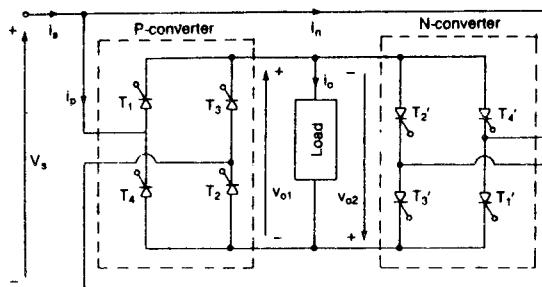
الف



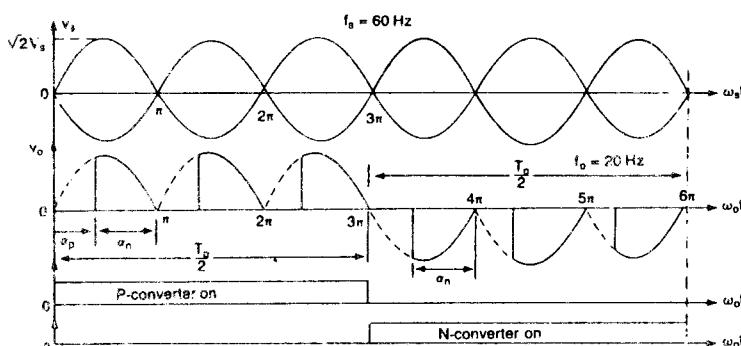
شكل ٦-١٧ مبدل دو گانه تکفار

از آن جایی که مقادیر لحظه‌ای ولتاژ خروجی مبدلها هم فاز نیستند، اختلاف ولتاژ لحظه‌ای باعث ایجاد جریان گردشی^۱ بین دو مبدل می‌گردد. این جریان گردشی از بار عبور نمی‌کند و مقدار آن مطابق شکل توسط اندوکتانس L_0 محدود می‌گردد.

حال با مراجعه به شکل ۱۸-۶ الف، می‌توان اصول کار سیکلوکنورتر تکفاز را به سهولت تشریح کرد. دو مبدل قابل کنترل تکفاز هر دو به صورت پل یکسوکننده عمل می‌نمایند. البته زاویه تأخیر آتش آنها طوری است که مقدار متوسط ولتاژ خروجی آنها برابر و با علامت مخالف هستند. ولتاژ خروجی مبدل P مثبت و ولتاژ خروجی مبدل N منفی است. شکل موجها همراه با سیگنالهای آتش در شکل ۱۸-۶ ب نشان داده شده است. همانطوری که ملاحظه می‌شود مبدل مثبت برای مدت زمان $T_0/2$ و مبدل منفی نیز برای $T_0/2$ روشن می‌باشند. بنابراین فرکانس ولتاژ خروجی برابر $f_0 = 1/T_0$ است.



(الف)



(ب) موجها برای بار مقاومتی

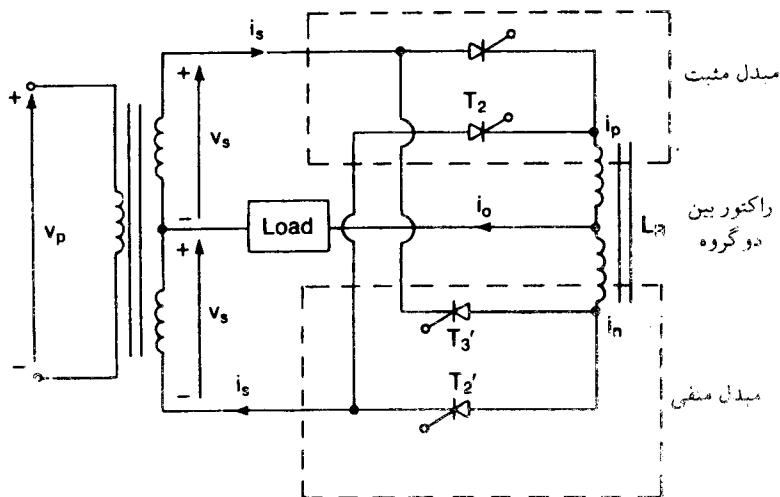
شکل ۱۸-۶ سیکلوکنورتر تکفاز - تکفاز

اگر زاویه آتش مبدل مثبت برابر α_p باشد طبق معادله (۲۹-۶) زاویه آتش مبدل منفی برابر $\alpha_n = \pi - \alpha_p$ خواهد بود. مقدار متوسط ولتاژ خروجی مبدل مثبت برابر مقدار متوسط ولتاژ خروجی مبدل منفی و با علامت مخالف می‌باشد یعنی:

$$V_{dcY} = -V_{dcI} \quad (30-6)$$

نظریه مبدل‌های دوگانه^۱، ممکن است مقادیر لحظه‌ای ولتاژ خروجی مبدل‌ها باهم برابر نباشند. امکان عبور جریان‌های هارمونیکی گردشی بین مبدل‌ها وجود دارد. همچنین اگر در لحظه‌ای تریستورهای هر دو مبدل هدایت کنند امکان وقوع اتصال کوتاه و جریان گردشی وجود دارد.

جهت پیشگیری می‌توان مدار کنترل آتش را طوری طراحی کرد که وقتی یک مبدل در حال هدایت است، سیگنال‌های آتش مبدل دیگر که در حال تأمین جریان بار نمی‌باشد، قطع گردد. یعنی مادامیکه یک مبدل در حال هدایت است مبدل دیگر آتش نشود. همچنین جهت محدود کردن جریان می‌توان مطابق شکل ۱۹-۶ یک بوین (راکتور)^۲ را بین دو گروه مبدل قرار داد.



شکل ۱۹-۶ سیکلوکورنر همراه با راکتور بین دو گروه

مثال ۸-۶

ولتاژ ورودی در سیکلوکنورت شکل ۸-۶ الف برابر 180V و 60Hz است. مقاومت بار 5Ω و اندوکتانس بار $L = 40\text{mH}$ است. فرکانس ولتاژ خروجی 20Hz است. مبدلها بصورت نیمه مبدل کار می کنند طوریکه $\alpha \leq 0^\circ$ است و $\alpha_p = 2\pi/3$ است تعیین کنید.

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی V_{rms}

(ب) مقدار rms جریان هر تریستور I_{rms}

(پ) ضریب توان PF ورودی

$$V_s = 180\text{V}, f_s = 60\text{Hz} f_o = 20\text{Hz} R = 5\Omega \quad \text{حل -}$$

$$L = 40\text{ mH}, \alpha_p = 2\pi/3, \omega_o = 2\pi \times 20 = 125/66 \text{ rad/s}$$

$$X_L = \omega_o L = 5/0.27 \Omega$$

(الف) برای $\alpha \leq 0^\circ$ به کمک معادله (۸-۶) مقدار موثر ولتاژ خروجی بدست می آید،

$$V_o = V_s \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = 53\text{V} \quad (۸-۶)$$

(ب) مقدار موثر جریان بار را می توان محاسبه کرد، یعنی

$$Z = \sqrt{R^2 + (\omega_o L)^2} = 5/0.9 \Omega \quad \varphi = \tan^{-1}(L\omega_o/R) = 45/2^\circ$$

$$I_o = \frac{V_o}{Z} = \frac{53}{5/0.9} = 5/48 \text{ A}$$

مقدار rms جریان عبوری از هر مبدل برابر است با

مقدار rms جریان عبوری از هر تریستور برابر است با

(پ) مقدار rms جریان ورودی برابر است با

$\text{VA} = V_s I_s = 180\text{V}/3 \text{ A}$ لذت آنچه نادرست نباشد با

توان خروجی برابر است با

با توجه به معادله (۳۲-۶) ضریب توان ورودی برابر خواهد شد با

$$PF = \frac{P_o}{V_s I_s} = \frac{V_o \cos\phi}{V_s} = \cos\phi \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2}) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \frac{379/65}{897/6} = 0/312 \quad (\text{پس فاز}) \quad (32-6)$$

توجه این که معادله اخیر هارمونیک موجود در ولتاژ خروجی را دربرندارد و مقدار بدست آمده تقریبی است. مقدار واقعی از مقدار بدست آمده از این رابطه کمتر است. معادلات (۳۱-۶) و (۳۲-۶) فقط برای بارهای اهمی صادق بوده و مقادیر بدست آمده تقریبی می‌باشند.

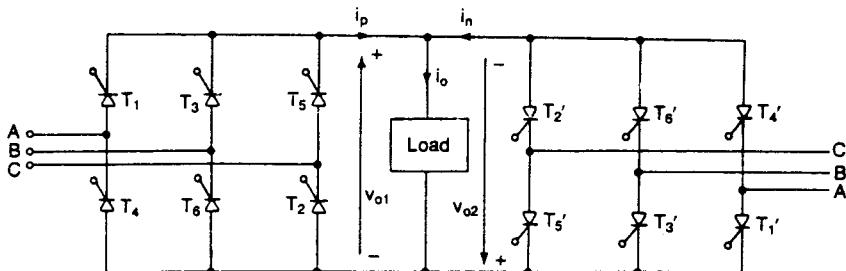
۴-۶-۲ سیکلوکنورتر سه فاز

دیاگرام مداری سیکلوکنورتر سه فاز - تکفاز در شکل ۲۰-۶ نشان داده شده است. دو مبدل ac به dc یکسو کننده‌های قابل کنترل سه فاز می‌باشند. ترکیب خروجی آنها برای ایجاد شکل موج با فرکانس $12H\%$ در شکل ۲۰-۶ ب نشان داده شده است. مبدل مثبت در نیم پریود فرکانس خروجی و مبدل منفی در نیم پریود دیگر هدایت می‌کند. تجزیه تحلیل این سیکلوکنورتر مشابه سیکلوکنورتر تکفاز - تکفاز است.

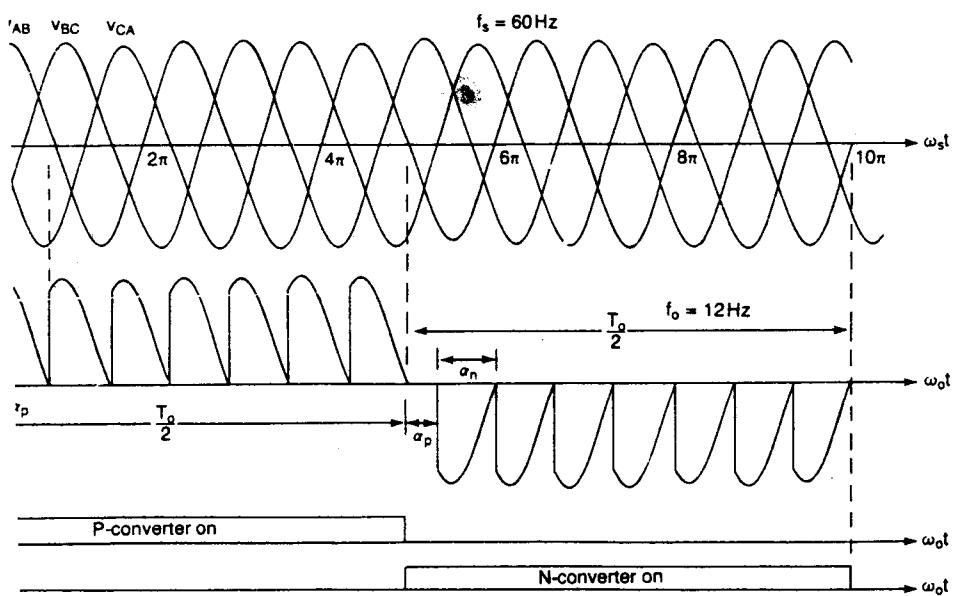
برای کنترل موتورهای ac به ولتاژ سه فاز فرکانس متغیر نیاز داریم. با تعمیم سیکلوکنورتر شکل ۲۰-۶ الف، می‌توان مطابق شکل ۲۱-۶ الف (که در آن از شش مبدل سه فاز استفاده شده است) خروجی سه فاز را فراهم نمود. هر فاز دارای شش تریستور است که در شکل ۲۱-۶ ب نشان داده شده است بنابراین در مجموع به ۱۸ تریستور نیاز است. چنانچه از یکسوکننده سه فاز تمام موج استفاده شود به ۳۶ تریستور نیاز است.

۴-۶-۳ کاهش هارمونیک

از شکلهای ۱۸-۶ ب و ۲۰-۶ ب بر می‌آید که ولتاژ خروجی سینوسی خالص نمی‌باشد و بنابراین ولتاژ خروجی دارای هارمونیک می‌باشد. معادله (۳۲-۶) نشان می‌دهد که ضریب توان (PF) ورودی به زاویه آتش تریستورها وابسته است و مقدار آن بخصوص در خروجی ولتاژ پائین، کم است.



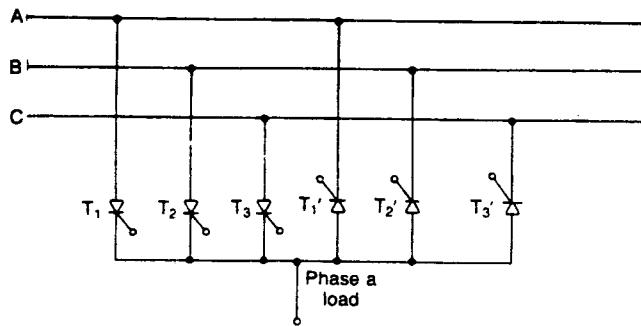
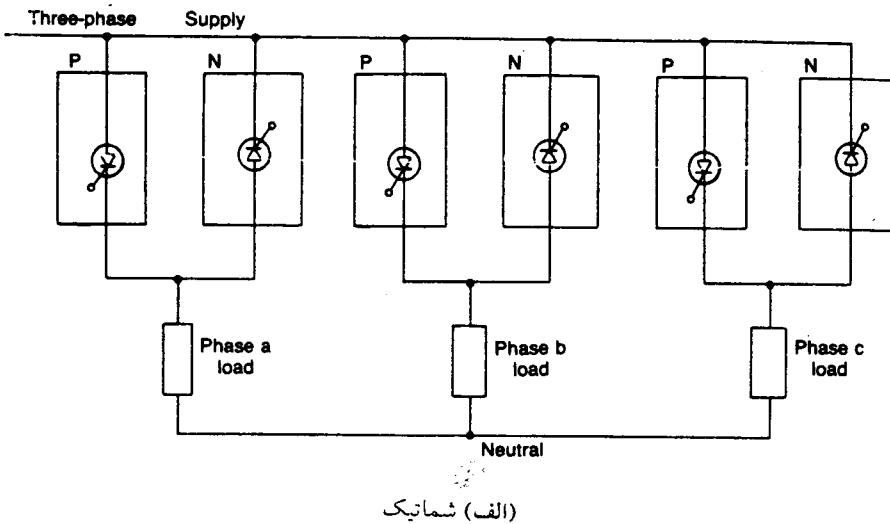
(الف) دیاگرام مداری



(ب) شکل موجها برای بار مقاومتی

شکل ۶-۲۰ سیکلوکنورتر سه فاز - نکفاز

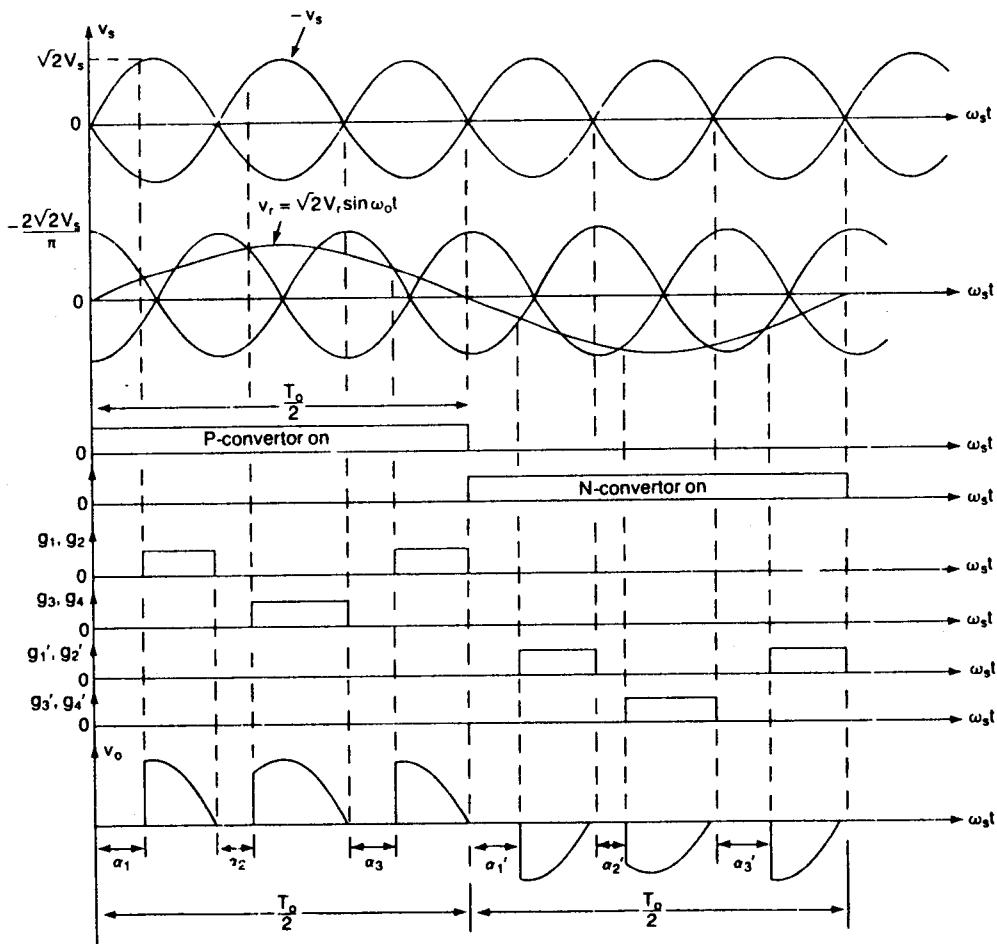
ولتاژ خروجی سیکلوکنورتر اساساً از قسمتهای^۱ ولتاژ ورودی تشکیل شده است و مقدار متوسط یا میانگین هر قسمت به زاویه آتش تریستور در آن قسمت وابسته است. اگر زاویه آتش هر قسمت طوری تغییر نماید که مقدار متوسط هر قسمت مربوطه، به تغییرات ولتاژ



شکل ۲۱-۶ سیکلوکنورتر سه فاز - سه فاز

سینوسی خروجی مورد نظر ما نزدیک باشد، هارمونیک موجود در ولتاژ خروجی به حداقل می‌رسد. از آنجایی که متوسط ولتاژ خروجی هر قسمت تابع کسینوسی از زاویه آتش است، زاویه‌های آتش هر قسمت را می‌توان از مقایسه ولتاژ کسینوسی دارای فرکانس منبع (یعنی $v = \sqrt{2} V_s \cos \omega_0 t$) با ولتاژ خروجی سینوسی ایده‌آل دارای فرکانس خروجی (یعنی $v_r = \sqrt{2} V_r \sin \omega_0 t$) بدست آورد. در شکل ۲۲-۶ ایجاد سیگنالهای آتش تریستورهای مربوط به سیکلوکنورتر شکل ۲۰-۶ (الف)، نشان داده شده است.

مقدار متوسط ماکریم ولتاژ یک قسمت (که در $\theta = 90^\circ$ رخ می‌دهد) باستی با پیک



شکل ۲۲-۶ ایجاد سینکالهای آتش تریستور

ولتاژ خروجی برابر باشد، معنوان مثال

$$V_p = \frac{\sqrt{2} V_s}{\pi} = \sqrt{2} V_o \quad (33-6)$$

مقدار rms ولتاژ خروجی از رابطه فوق بدست می‌آید یعنی

$$V_o = \frac{\sqrt{2} V_s}{\pi} \quad (34-6)$$

مثال ۹-۶

مثال ۹-۶ را تکرار کنید در صورتی که زاویه های آتش سیکلوکنور تر مطابق شکل ۲۲-۶ از مقایسه بین دو شکل موج کسینوسی (با فرکانس منبع تغذیه) و شکل موج سینوسی (با فرکانس خروجی) تولید شده باشد.

حل -

(الف) با توجه به معادله (۳۴-۶) مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = \frac{\sqrt{2} V_s}{\pi} = 0.6366 \times 120 = 76/39 \quad V$$

$$I_o = \frac{V_o}{Z} = \frac{76/39}{\sqrt{2}} = 10/\sqrt{2} \quad A \quad (ب) \text{ مقدار rms جریان بار برابر است با}$$

$$I_p = I_N = \frac{I_o}{\sqrt{2}} = 7/\sqrt{2} \quad A \quad \text{مقدار rms جریان هر کنور تر برابر است با}$$

$$I_R = \frac{I_p}{\sqrt{2}} = 5/39 \quad A \quad \text{مقدار rms جریان هر تریستور برابر است با}$$

$$I_s = I_o = 10/\sqrt{2} \quad A \quad (پ) \text{ مقدار rms جریان ورودی برابر است با}$$

$$VA = V_s I_s = 1292/4 \quad VA \quad \text{ولت آمپر نامی برابر است با}$$

$$P_o = V_o I_o \cos \varphi = 0.6366 V_s I_o \cos \varphi = 580/25 \quad W \quad \text{و توان خروجی}$$

$$PF = \frac{580/25}{1292/4} = 0.449 \quad (\text{پس فاز}) \quad (35-6)$$

ضریب توان ورودی برابر است با

این رابطه نشان می دهد که ضریب توان ورودی مستقل از زاویه آتش «» است و فقط به زاویه بار بستگی دارد. در حالیکه در کنترل فاز عادی، ضریب توان ورودی به زاویه آتش «» و

زاویه بار φ وابسته است. اگر معادله (۳۵-۶) با معادله (۳۲-۶) مقایسه شود، زاویه آتش بحرانی α_c وجود دارد که از رابطه زیر بدست می‌آید.

$$\left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha_c + \frac{\sin 2\alpha_c}{2}) \right]^{\frac{1}{2}} = 0/6366 \quad (36-6)$$

برای زاویه آتش کوچکتر از زاویه آتش بحرانی ($\alpha_c < \alpha$)، کنترل زاویه فاز عادی ضریب توان بهتری را ارائه می‌کند و از حل معادله (۳۶-۶) زاویه بحرانی $\alpha_c = 98/59^\circ$ بدست می‌آید.

۷-۶ مسائل حل شده ۱-۶ مساله

یک کنترل کننده ولتاژ ac مطابق شکل ۱-۶ الف برای گرمکردن یک مقاومت اهمی $n = 5\Omega$ بکار رفته است. ولتاژ ورودی $V_s = 120V$ و $f = 60Hz$ است. تریستور در $m = 75$ سیکل وصل و در $t = 75m$ قطع است. مطلوب است محاسبه

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی V_o

(ب) ضریب توان ورودی PF

(پ) مقدار متوسط و موثر جریان تریستورها

- حل

$$R = 5\Omega \text{ و } V_s = 120V \quad V_m = 120\sqrt{2} = 169/V \quad K = \frac{n}{n+m} = \frac{125}{125+75} = 0.625$$

(الف) با توجه به معادله (۱-۶) داریم

$$V_o = V_s \sqrt{K} = V_s \sqrt{\frac{n}{n+m}} = 120 \sqrt{\frac{125}{200}} = 94.87V$$

و مقدار rms جریان بار برابر است با

(ب) توان بار با توجه به معادله (۲-۶) برابر است با،

$$P_o = \frac{V_o^2}{R} \frac{n}{N} \text{ یا } P_o = \frac{V_o^2}{R} = RI_o^2$$

$$P_o = \frac{120^2}{5} \times \frac{125}{200} = 1800W \text{ یا } P_o = 5 \times (18/97)^2 = 1800W$$

با توجه به اینکه جریان I_s با جریان بار I_0 برابر است، ولت - آمپر ورودی برابر است با

$$VA = V_s I_s = V_s I_0 = 120 \times 18/97 = 2276/4$$

و ضریب توان ورودی برابر است با

$$PF = \frac{P_0}{VA} = \frac{1800}{2276/4} = 0.79 \quad (\text{پس فاز})$$

و یا با توجه به معادله (۳-۶) داریم

$$PF = \sqrt{\frac{n}{N}} = \sqrt{\frac{125}{200}} = 0.79$$

(ب) مقدار پیک جریان تریستور برابر است با

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{169/V}{5} = 33/94 \text{ A}$$

با توجه به معادله (۴-۶) مقدار متوسط جریان برابر است با

$$I_A = \frac{KI_m}{\pi} = \frac{33/94}{\pi} \times 0/625 = 6/75 \text{ A}$$

مقدار موثر جریان تریستور با توجه به معادله (۵-۶) برابر است با

$$I_R = \frac{I_m \sqrt{K}}{\sqrt{2}} = \frac{33/94}{\sqrt{2}} \sqrt{0/625} = 12/41 \text{ A}$$

۲-۶ مساله

کنترل کننده ولتاژ شکل ۱-۶ الف، از کنترل نوع قطع - وصل استفاده می‌نماید تا بار مقاومتی $R=4\Omega$ را از طریق یک متبع 60Hz و $V_s = 208\text{V}$ گرم کند. اگر توان خروجی مطلوب $P_0 = 3\text{kW}$ باشد، تعیین کنید:

(الف) سیکل کاری K

(ب) ضریب توان ورودی PF

حل - با توجه به معادله (۲-۶) داریم،

$$P_0 = \frac{V_s^2}{R} \frac{n}{N} \quad \text{یا} \quad P_0 = K \frac{V_s^2}{R}$$

$$3 \times 10^3 = K \frac{208^2}{4}$$

$$K = 0/277$$

بنابراین

برای محاسبه توان ورودی بایستی ولت آمپر ورودی را محاسبه کنیم بنابراین،

$$I_o = \sqrt{P_o/R} = \sqrt{\frac{3 \times 10^3}{4}} = 27/38 A \quad \text{یا} \quad P_o = RI_o^2$$

$$VA = V_s I_o = 20 \times 27/38 = 5696/3 W$$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{3 \times 10^3}{5696/3} = 0/526 \quad (\text{پس فاز})$$

مسئله ۳-۶

کنترل کننده ولتاژ تکفاز نیم موج شکل ۳-۶ الف دارای مقاومت بار $R=5\Omega$ و ولتاژ ورودی

$V_s = 120V, 60Hz$ است. زاویه تأخیر آتش تریستور T_1 برابر $\pi/3$ است. تعیین کنید:

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی V_o (ب) ضریب توان ورودی

(پ) مقدار متوسط جریان ورودی

$$R = 5\Omega \text{ و } V_s = 120V \text{ و } \alpha = \pi/3 \text{ و } V_m = 120\sqrt{2} = 169/V$$

- حل -

(الف) با توجه به معادله (۶-۶) مقدار V_o بدست می‌آید،

$$V_o = 120 \left[\frac{1}{2\pi} \left(2\pi - \frac{\pi}{3} + \frac{\sin \frac{4\pi}{3}}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = 104/9 V$$

(ب) مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{R} = \frac{104/9}{5} = 20/98 A$$

$$P_o = RI_o^2 = 5 \times 20/98^2 = 2200/80 W$$

با توجه به مساوی بودن جریان بار با جریان ورودی، مقدار ولت - آمپر ورودی بدست می‌آید
يعنى

$$VA = V_s I_s = V_s I_o = 120 \times 20/98 = 2517/V$$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{2200/80}{2517/V} = 0/874 \quad (\text{پس فاز})$$

(پ) با توجه به معادله (۷-۶) داریم

$$V_{dc} = \frac{\sqrt{2} \times 120}{2\pi} (\cos \pi / 3 - 1) = -13/50$$

و مقدار متوسط جریان ورودی برابر است با

$$I_{dc} = \frac{V_{dc}}{R} = \frac{-13/50}{5} = -2/\sqrt{A}$$

مساله ۴-۶

کنترل کننده تک فاز نیم موج شکل ۳-۶ الف دارای مقاومت بار $R=5\Omega$ و ولتاژ ورودی $V_s = 120V$ است. اگر توان خروجی مطلوب $P_o = 2kW$ باشد مطلوب است محاسبه:

(الف) زاویه تأخیر آتش α

(ب) ضریب توان ورودی PF

$$R = 5\Omega \text{ و } V_s = 120V \text{ و } V_m = 120\sqrt{2} = 169/V V$$

- حل -

$$P_o = 2 \times 10^3 W$$

$$P_o = \frac{V_o^2}{R} \text{ یا } V_o = \sqrt{P_o R} \quad (\text{الف})$$

$$V_o = \sqrt{2 \times 10^3 \times 5} = 100 V$$

حال با توجه به رابطه (۴-۶) مقدار زاویه «» بدست می‌آید

$$V_o = V_s \left[\frac{1}{2\pi} \left(2\pi - \alpha + \frac{\sin \alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$100 = 120 \left[\frac{1}{2\pi} \left(2\pi - \alpha + \frac{\sin \alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} \rightarrow \alpha = 100^\circ$$

(ب) ضریب توان برابر است با، (پس فاز)

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V_o}{V_s} = \frac{100}{120} = 0.833$$

مساله ۵-۶

کنترل کننده ولتاژ ac تک فاز تمام موج شکل ۴-۶ الف، دارای مقاومت بار $R=5\Omega$ و ولتاژ ورودی $Hz = ۶۰$ و $V_s = 120V$ می‌باشد. زاویه تأخیر آتش تریستورهای T_1 و T_2 مساوی

و برابر $\alpha = \alpha_1 = \alpha_2 = 2\pi/3$ است. تعیین کنید:

- الف - ولتاژ خروجی rms V_o
- ب - ضریب توان ورودی PF
- پ - مقدار متوسط جریان تریستورها I_A
- ت - جریان rms تریستورها I_R

$$R = 5\Omega \quad V_s = 120V \quad \alpha = 2\pi/3 \quad V_m = 120\sqrt{2} = 169.7V \quad \text{حل -}$$

(الف) با توجه به معادله (۸-۶) مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = 120 \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \frac{2\pi}{3} + \frac{\sin \frac{2\pi}{3}}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = 53.06V$$

(ب) با توجه به معادله (۹-۶) می‌توان به سهولت ضریب توان ورودی را حساب کرد.

$$PF = \frac{V_o}{V_s} = \frac{53.06}{120} = 0.442 \quad (\text{پس فاز})$$

(پ) مقدار متوسط جریان تریستورها مطابق معادله (۱۰-۶) برابر است با

$$I_A = \frac{\sqrt{2} V_s}{\pi R} (\cos \alpha + 1) = \frac{\sqrt{2} \times 120}{\pi \times 5} (\cos \frac{2\pi}{3} + 1) = 2.7A$$

(ت) مقدار موثر جریان تریستورها با توجه به معادله (۱۱-۶) برابر است با

$$I_R = \frac{V_s}{\sqrt{2} R} \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = \frac{V_s}{\sqrt{2} R} \times \frac{V_o}{V_s} = \frac{V_o}{\sqrt{2} R}$$

$$I_R = \frac{53.06}{\sqrt{2} \times 5} = 7.5A$$

مساله ۶-۶

کنترل کننده تک فاز تمام موج شکل ۶-۶ الف، یک بار RL را تغذیه می‌کند. ولتاژ ورودی $V_s = 120V$ در Hz است. اندوکتانس بار $L = 5mH$ و مقاومت اهمی آن $R = 5\Omega$ است. زاویه تأخیر آتش هر دو تریستور برابر $\alpha = \pi/3$ است. تعیین کنید:

(الف) زاویه هدایت تریستور T_1 ، یعنی σ (ب) مقدار rms ولتاژ خروجی V_o

(پ) مقدار rms جریان تریستور T_1 (ت) مقدار متوسط جریان تریستور T_2

(ث) ضریب توان ورودی PF

$$R = 5\Omega \text{ و } L = 5mH \text{ و } f = 60\text{Hz} \text{ و } \omega = 2\pi f = 377 \text{ rad/sec} \text{ و } V_s = 120V -$$

$$\alpha = 60^\circ \text{ و } \varphi = \tan^{-1}(L\omega/R) = 20/66^\circ$$

(الف) مقدار زاویه خاموشی β را می‌توان از حل معادله (۱۶-۶) به روش تکراری بدست آورد و سپس زاویه هدایت σ را تعیین کرد، بنابراین

$$\sin(\beta - 20/66^\circ) = \sin(60 - 20/66) \frac{2/45(\pi - \beta)}{c}$$

$$\sin(\beta - 20/66^\circ) = 0/634c \frac{2/45(\pi - \beta)}{c}$$

$$\beta = 200/V_0^\circ$$

$$\sigma = \beta - \alpha = 200/V_0^\circ - 60 = 140/V_0^\circ = 2/45 \text{ rad}$$

(ب) با توجه به معادله (۱۸-۶) داریم

$$V_o = 120 \left[\frac{1}{\pi} \left(2/45 + \frac{\sin 2 \times 60}{2} - \frac{\sin 2 \times 200/V_0^\circ}{2} \right) \right]^{1/2} = 10.8/28 V$$

(پ) با انتگرال‌گیری عددی معادله (۱۹-۶) در فاصله α تا β مقدار rms جریان تریستور بدست می‌آید.

$$I_R = \left[\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i_1 d(\omega t) \right]^{1/2}$$

$$= \frac{V_s}{Z} \left[\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\beta} \left\{ \sin(\omega t - \phi) - \sin(\alpha - \phi) e^{(R/L)(\frac{\alpha}{\omega} - 1)} \right\}^2 d(\omega t) \right]^{1/2}$$

(ت) بالاتر انتگرال‌گیری عددی معادله (۲۱-۶) مقدار متوسط جریان تریستور بدست می‌آید، یعنی

$$I_A = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i_1 d(\omega t)$$

$$= \frac{\sqrt{2} V_s}{\pi Z} \int_{\alpha}^{\beta} \left[\sin(\omega t - \phi) - \sin(\alpha - \phi) e^{(R/L)(\frac{\alpha}{\omega} - 1)} \right]^2 d(\omega t)$$

(ث) توان ورودی برابر است با $P_o = RI_o^2$ که در آن جریان I_o با توجه به معادله (۲۰-۶) محاسبه می‌شود یعنی $I_o = \sqrt{2} I_R$ بنابراین

$$P_o = 2RI_R^2$$

$$P_o = 2 \times 5 \times I_R^2 = 10I_R^2$$

ولت - آمپر نامی برابر است با $VA = V_s I_o = 120 \times \sqrt{2} I_R = 169/\sqrt{2} I_R$

در نتیجه ضریب توان ورودی برابر خواهد بود با

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{10I_R^2}{120\sqrt{2} I_R} = \frac{I_R}{12\sqrt{2}} = 0.059 I_R$$

مساله ۷-۶

ولتاژ ورودی در سیکلوکنورتر تکفاز - تکفاز شکل ۱۸-۶ الف، ۶۰Hz و ۱۲۰V است.

مقاومت بار $R = 2/5\Omega$ و اندوکتانس آن $L = 40mH$ است. فرکانس ولتاژ خروجی $20Hz$ است. اگر زاویه تأخیر آتش تریستورها $\alpha_p = 2\pi/\alpha_p$ باشد. تعیین کنید:

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی V_o (ب) مقدار rms جریان هر تریستور I_o

(پ) ضریب توان ورودی PF

$$V_s = 120V \text{ و } f_s = 60Hz \text{ و } f_o = 20Hz \text{ و } R = 2/5\Omega$$

- حل

$$L = 40mH \text{ و } \alpha_p = \pi/2 \text{ و } \omega_o = 2\pi \times 20 = 125/66 \text{ rad/sec}$$

$$X_L = L\omega_o = 125/66 \times 40 \times 10^{-3} = 0.27\Omega$$

(الف) برای $\alpha \leq \pi/2$ با توجه به معادله (۳۱-۶) مقدار rms ولتاژ خروجی بدست می‌اید،

$$V_o = V_s \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \alpha + \frac{\sin 2\alpha}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= 120 \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \frac{\pi}{2} + \frac{\sin \pi}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}} = 30V$$

(ب) مقدار rms جریان هر تریستور به شرح زیر محاسبه می‌شود.

$$Z = \sqrt{R^2 + (L\omega_o)^2} = \sqrt{2/5^2 + 0.27^2} = 0.61\Omega$$

$$\varphi = \tan^{-1} (L\omega_o/R) = \tan^{-1}(0.27 / 2/5) = 63/56^\circ$$

$$I_o = \frac{V_o}{Z} = \frac{30}{0.61} = 50A \quad A$$

مقدار rms جریان عبوری از هر مبدل برابر است با

$$I_P = I_N = I_o / \sqrt{2} = ۳/۷۸ A$$

مقدار rms جریان عبوری از هر تریستور برابر است با

$$I_R = I_p / \sqrt{2} = ۲/۶۷ A$$

(پ) مقدار rms جریان ورودی برابر است با

$$I_s = I_o = ۵/۳۵ A$$

ولت آمپر نامی برابر است با

$$VA = V_s I_s = ۱۲۰ \times ۵/۳۵ = ۶۴۲$$

توان خروجی برابر است با

$$P_o = V_o I_o \cos \varphi = ۳۰ \times ۵/۳۵ \cos ۶۳/۵۶ = ۷۱/۴۶ W$$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{۷۱/۴۶}{۶۴۲} = ۰/۱۱۱ \quad (\text{پس فاز})$$

همانطوریکه از معادله (۳۲-۶) بر می آید ضریب توان وابسته به زاویه آتش و ϕ است، که در مقایسه با مثال ۸-۶، ضریب توان در اینجا کاهش یافته است.

مساله ۸-۶

مساله ۶-۷ را تکرار نمائید در صورتی که زاویه های آتش سیکلوکنورتر مطابق شکل ۲۲-۶ از مقایسه بین دو شکل موج کسینوسی (با فرکانس منبع تغذیه) و شکل موج سینوسی (با فرکانس خروجی) تولید شده باشد.

$$V_s = ۱۲۰ V \quad f_s = ۶۰ Hz \quad f_o = ۲۰ Hz \quad R = ۲/۵ \Omega \quad L = ۴۰ mH \quad -$$

$$\alpha_p = \pi/2 \omega_o = ۲\pi \times ۲۰ = ۱۲۵/۶۶ rad/sec \quad X_L = \omega_o L = ۵/۰ ۲۷ \Omega$$

(الف) با توجه به معادله (۳۴-۶) مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = \frac{۲V_s}{\pi} = ۰/۶۳۶۶ \times ۱۲۰ = ۷۶/۳۹ V$$

(ب) مقدار rms جریان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{Z} = \frac{۷۶/۳۹}{۵/۶۱} = ۱۳/۶۲ A$$

مقدار rms جریان هر کنورتر برابر است با

$$I_P = I_N = \frac{I_o}{\sqrt{2}} = ۹/۶۳ A$$

مقدار rms جریان هر تریستور برابر است با

$$I_R = \frac{I_p}{\sqrt{2}} = 6/81 \text{ A}$$

(پ) مقدار rms جریان ورودی برابر است با

$$I_s = I_o = 13/62 \text{ A}$$

ولت - آمپر نامی برابر است با

$$VA = V_s I_s = 120 \times 13/62 = 1634/4$$

توان خروجی برابر است با

$$P_o = V_o I_o \cos \varphi = 76/39 \times 13/62 \cos 63/56^\circ = 463 \text{ W}$$

ضریب توان ورودی برابر خواهد بود با

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{463}{1634/4} = 0/282$$

(پس فاز)